



# 英威腾|产品说明书

**Goodrive300-21 系列**  
**空压机专用双变频一体机**



**深圳市英威腾电气股份有限公司**  
**SHENZHEN INVT ELECTRIC CO., LTD.**

## 前 言

**Goodrive300-21** 系列空压机专用双变频一体机（以下简称 **Goodrive300-21** 空压机一体机）是英威腾公司针对同步或异步双螺杆空压机，设计开发的一款专用双变频一体机，与英威腾公司的 **VT6070E** 系列触摸屏配套使用，可完美实现双螺杆空压机的驱动与管理。

**Goodrive300-21** 空压机一体机可以给空压机提供主机及风机双变频输出，提供+24V 电源给触摸屏，可以实现对电磁阀的控制，并且接收温度与压力信号，在功能上完全取代原有的空压机双变频电气控制柜，但是相比之前的电气控制柜，一体机的体积大幅度减小，安装与调试也变得更加简易。

针对空压机的应用场合与实际需求，**Goodrive300-21** 空压机一体机通过双 PID 与独特的弱磁设计，可使空压机实现快速启动与平稳运行；采用独立风道、重载与高功率因素方案设计，可以有效应对恶劣的现场与电网环境；并且可以通过增加选配件，实现物联网与精准的电量检测。

为确保能正确安装及操作 **Goodrive300-21** 空压机一体机，发挥其优越性能，请在装机之前，详细阅读本说明书。

如果最终使用为军事单位，或将本产品用于兵器制造等用途时，本产品将列入《中华人民共和国对外贸易法》规定的出口产品管制对象，在出口时，需要进行严格审查，并办理所需的出口手续。

本公司保留对产品不断改进的权利，恕不另行通知。

目 录

前 言 .....	i
目 录 .....	ii
1、 产品概述 .....	1
1.1 产品规格 .....	1
1.2 产品铭牌 .....	2
1.3 型号说明 .....	2
1.4 产品额定值 .....	3
2、 安装指导 .....	4
2.1 主回路接线及端子说明 .....	4
2.1.1 主回路接线示意图 .....	4
2.1.2 主回路端子示意图 .....	4
2.2 控制回路接线及端子说明 .....	6
2.2.1 控制回路布局示意图 .....	6
2.2.2 控制回路接线示意图 .....	8
2.2.3 控制回路用户端子说明 .....	8
3、 面板显示说明 .....	10
4、 调试指导 .....	11
4.1 空压机一体机系统接线图 .....	11
4.2 推荐布线工艺 .....	11
4.3 功能调试步骤 .....	14
5、 详细功能说明 .....	21
5.1 功能码说明 .....	21
5.2 空压机控制逻辑说明 .....	44
6、 故障信息及排除方法 .....	46
6.1 一体机故障及对策 .....	46
6.2 空压机设备故障及对策 .....	48
附录 A 产品尺寸 .....	52
A.1 壁挂式安装尺寸 .....	52
A.2 落地安装尺寸（带顶盖） .....	53
A.3 落地安装尺寸（不带顶盖） .....	54
A.4 产品重量及包装尺寸 .....	54
附录 B 选配件 .....	56
B.1 电量检测组件 .....	56
B.1.1 拆箱检查 .....	56
B.1.2 电气接线指导 .....	57
B.1.3 电量检测组件尺寸 .....	58
B.1.4 调试 .....	58
B.2 接触件组件 .....	59

B.2.1 拆箱检查.....	59
B.2.2 电气接线指导.....	60
B.2.3 熔断器底座安装步骤.....	60
B.2.4 接触器组件尺寸.....	62
B.3 电量检测组件和接触器组件.....	63
B.4 远程数据采集终端组件.....	63
B.4.1 拆箱检查.....	63
B.4.2 电气接线指导.....	63
B.4.3 远程数据采集终端组件尺寸.....	64
B.4.4 调试.....	64
B.5 防滴水顶盖.....	65
B.5.1 水顶盖安装.....	66
B.6 落地安装底座.....	66
B.6.1 拆箱清单.....	66
B.6.2 底座安装示意图.....	67
B.6.3 底座选配件安装示意图.....	67
B.6.4 落地式布线工艺.....	69
B.7 触摸屏.....	69
<b>附录 C 通讯协议.....</b>	<b>71</b>
C.1 本变频器应用方式.....	71
C.1.1 RS485.....	71
C.2 RTU 命令码及通讯数据描述.....	71
C.2.1 命令码：03H，读取 N 个字 (最多可以连续读取 16 个字).....	71
C.2.2 命令码：06H，写一个字.....	71
C.2.3 命令码：08H，诊断功能.....	71
C.2.4 命令码：10H，连写功能.....	71
C.2.5 数据地址的定义.....	72
C.2.6 错误消息回应.....	75
<b>附录 D 常见 EMC 问题及处理.....</b>	<b>76</b>
D.1 仪表开关、传感器干扰问题.....	76
D.2 485 通讯干扰问题.....	76
D.3 电机线耦合造成的无法停机及指示灯微亮现象.....	77
D.4 漏电流及剩余电流动作保护器问题.....	77
D.5 设备外壳带电问题.....	78

## 1、 产品概述

Goodrive300-21 空压机一体机可以给空压机提供主机及风机双变频输出，提供+24V 电源给触摸屏，可以实现对电磁阀的控制，并且接收温度与压力信号，在功能上完全取代原有的空压机双变频电气控制柜，但是相比之前的电气控制柜，一体机的体积大幅度减小，安装与调试也变得更加简易。

### 1.1 产品规格

类别	功能	规格指标
功率输入	变频器输入电压(V)	3相 AC220V(-15%)~240V(+10%) 3相 AC380V(-15%)~440V(+10%)
	额定输入电流(A)	请参考“1.4 产品额定值”
	额定输入频率(Hz)	50Hz 或 60Hz，允许范围 47~63Hz
	效率	>97%
	功率因素	0.9
主变频 功率输出	输出电压(V)	等于输入电压，误差小于 5%
	额定输出电流(A)	请参考“1.4 产品额定值”
	额定输出功率(kW)	请参考“1.4 产品额定值”
	输出频率(Hz)	0~400Hz
风机变频 功率输出	输出电压(V)	等于输入电压，误差小于 5%
	额定输出电流(A)	请参考“1.4 产品额定值”
	额定输出功率(kW)	请参考“1.4 产品额定值”
	输出频率(Hz)	0~50Hz
其它电源 输出	+24VDC 电源	24W
	220VAC/110VAC	30W
运行控制 性能	控制方式	开环矢量，空间电压矢量
	调速比	异步机 1: 200 (SVC)，同步机 1: 20 (SVC)
	速度控制精度	±0.2% (SVC)
	速度波动	±0.3% (SVC)
	转矩响应	<20ms (SVC)
	起动转矩	异步机 0.25Hz 150% (SVC) 同步机 2.5Hz 150% (SVC)
	过载能力	主机变频: 150% 1 分钟 风机变频: 120% 1 分钟
	专用功能	休眠及唤醒功能，恒压控制，恒温控制，附件保养、相序检测
	压力模拟量输入	2 路 4~20mA/0~1.6MPa 输入
	温度模拟量输入	2 路温度模拟量输入，分辨率 1℃，范围-20℃~150℃
	数字输入	5 路普通输入，最大频率 1kHz
	数字输出	1 路 Y 端子输出，2 路继电器输出（常开）250VAC/3A

类别	功能	规格指标
	故障保护功能	提供三十多种故障保护功能：过流、过压、欠压、过温、缺相、过载等保护功能
	通讯 485	1 路 485 通讯（两个端子接口）
其它	安装方式	壁挂或落地安装
	运行环境温度	-10~50℃，40℃以上降额使用，每升高 1℃降额 1%
	防护等级	IP20
	冷却方式	强制风冷
	直流电抗器	标配
	EMC 滤波器	可选配外置滤波器：满足 IEC61800-3 C2 等级要求

字段	标识	标识说明	具体内容
			4: AC 3PH 380V(-15%)~440V(+10%)

1.4 产品额定值

变频器型号	一体机 额定输入 电流 (A)	主电机变频		风机变频	
		额定输出功 率 (kW)	额定输出 电流 (A)	额定输出功 率 (kW)	额定输出 电流 (A)
GD300-21-7R5G-2	35	7.5	30	1	4.2
GD300-21-011G-2	48	11	42	1	4.2
GD300-21-015G-2	60	15	55	1	4.2
GD300-21-018G-2	75	18.5	70	1	4.2
GD300-21-022G-2	90	22	80	1.5	7.5
GD300-21-030G-2	120	30	110	1.5	7.5
GD300-21-037G-2	145	37	130	1.5	7.5
GD300-21-045G-2	175	45	160	3	11
GD300-21-015G-4	33	15	32	1	3
GD300-21-018G-4	38	18.5	38	1	3
GD300-21-022G-4	45	22	45	1	3
GD300-21-030G-4	60	30	60	1.5	3.7
GD300-21-037G-4	75	37	75	1.5	3.7
GD300-21-045G-4	93	45	92	3	6.8
GD300-21-055G-4	112	55	115	3	6.8
GD300-21-075G-4	146	75	150	3	6.8
GD300-21-090G-4	175	90	180	4	9.5

注意:

1、15~90kW 一体机额定输入电流是在输入电压 380V 情况下实测的结果。

2、额定输出电流定义为输出电压为 380V 时的输出电流。

## 2、 安装指导

### 2.1 主回路接线及端子说明

#### 2.1.1 主回路接线示意图

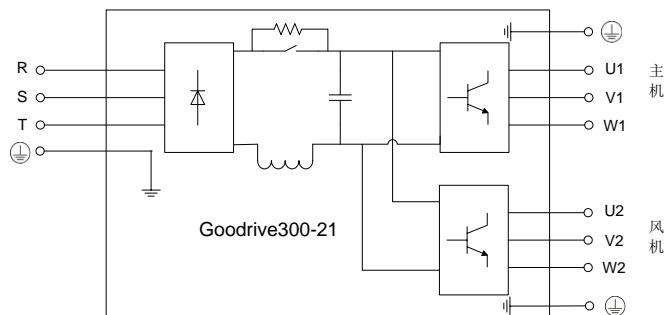


图 2.1 主回路接线示意图

#### 2.1.2 主回路端子示意图

AC380V 系列 15~22kW、30kW~37kW、45~ 90kW 主回路端子布局略有不同，下图以 15~22kW、45~90kW 机型为例，介绍端子布局情况

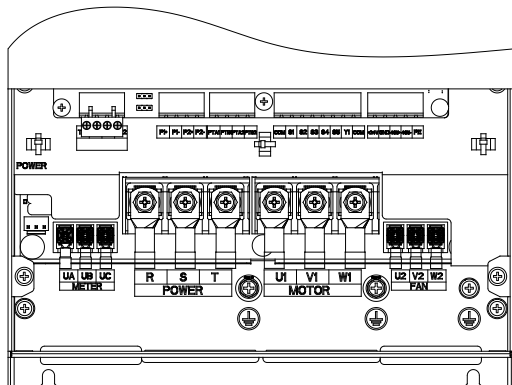


图 2.2 AC380V 系列 15~22kW 主回路端子示意图



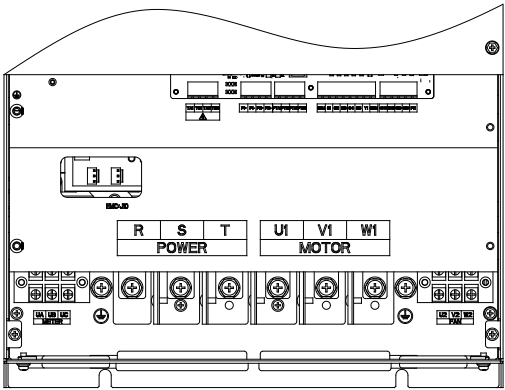


图 2.3 AC380V 系列 45~90kW 主回路端子示意图

表 2.1 主回路端子说明

端子标识	端子功能描述
UA、UB、UC	1、当用户选配电量检测组件时，用于电量检测组件的电压采样接线； 2、当用户选配接触器组件时，用于接触器组件的输入接线
R、S、T	三相交流输入端子，与电网连接
U1、V1、W1	三相交流输出端子，接空压机主电机
U2、V2、W2	三相交流输出端子，接风机
	安全保护接地端子，每台机器必须接地

注意：

- 1、禁止使用不对称电机电缆。如果电机电缆中除了导电的屏蔽层之外，还有一根对称接地体，那么请将接地导体在变频器端和电机端接地；
- 2、请将电机电缆、输入动力电缆和控制电缆分开走线；
- 3、系统上电前，请确保输出端 U1/V1/W1 和 U2/V2/W2 对 PE 地不存在短路的情况，否则上电瞬间，配电柜有可能会跳闸。

2.2 控制回路接线及端子说明

2.2.1 控制回路布局示意图

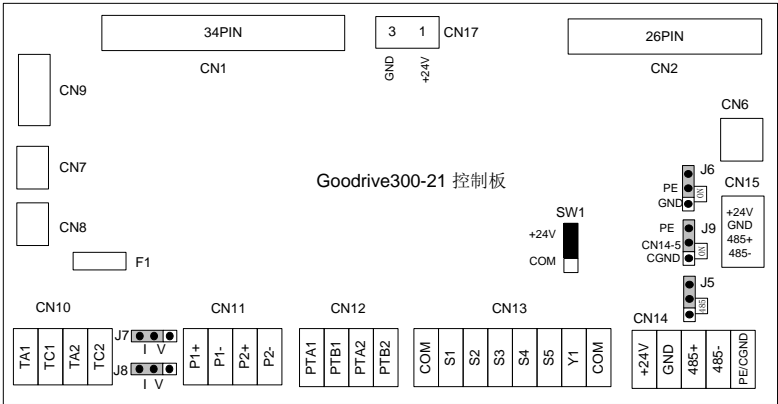


图 2.4 控制回路布局示意图

表 2.2 控制回路布局端子说明

端子标识	名称	备注
CN1	排线接口	连接驱动板，主机控制信号线
CN17	电源接口	输出+24V 电源，可用于给外部 GPRS 供电
CN2	排线接口	连接驱动板，风机控制信号线
CN6	键盘接口	厂家预留接口，连接键盘
CN15	电量检测接口	连接电量检测模块，提供+24V 电源与 485 通讯接口
CN14	触摸屏接口	连接触摸屏，提供+24V 电源与 485 通讯接口
CN13	开关量输入端子	多功能输入端子
CN12	温度检测端子	连接 PT100 温度传感器
CN11	压力检测端子	连接压力传感器
CN10	继电器输出端子	连接电磁阀或接触器线圈
F1	保险管 (0.6A/250VAC)	电磁阀/接触器线圈端子短路或过流保护
CN9	220V/110V 电压输入端子	连接内部工频变压器
CN7	220V 电压选择端子	当用户选择 220V 线圈的电磁阀或接触器时，请使用跳线选择该端子。 <b>注：出厂默认选择 220V 电压端子。</b>
CN8	110V 电压选择端子	当用户选择 110V 线圈的电磁阀或接触器时，请使用跳线选择该端子。

端子标识	名称	备注
J5	485 通信终端电阻接入端子	485 对应接入终端电阻，默认不接入终端电阻
J6	PE 与 GND 短接端子	ON 对应短接，默认不短接
J7	跳线端子	对应 P1+、P1-压力模拟量信号选择，I 对应电流信号，V 对应电压信号，默认为电流输入信号。
J8	跳线端子	对应 P2+、P2-压力模拟量信号选择，I 对应电流信号，V 对应电压信号，默认为电流输入信号。
J9	PE/CGND 选择端子	485 通讯是非隔离方式，默认 CN14-5 和 PE 短接。
SW1	拨码开关	默认拨到+24V 端，详见图 2.5 内部电源(NPN 模式)和图 2.6 外部电源（PNP 模式）。

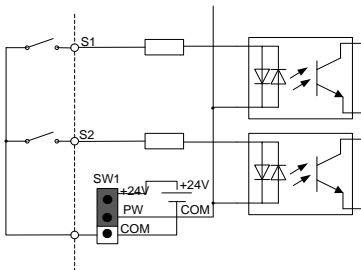


图 2.5 内部电源(NPN 模式)

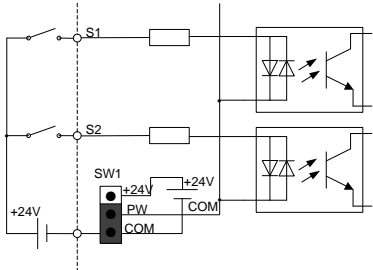


图 2.6 外部电源（PNP 模式）

当数字量输入使用内部+24V 时，按图 2.5 设置拨码开关，将+24V 和 PW 短接。当数字量输入使用外部+24V 时，按图 2.6 设置拨码开关，将 COM 和 PW 短接。

2.2.2 控制回路接线示意图

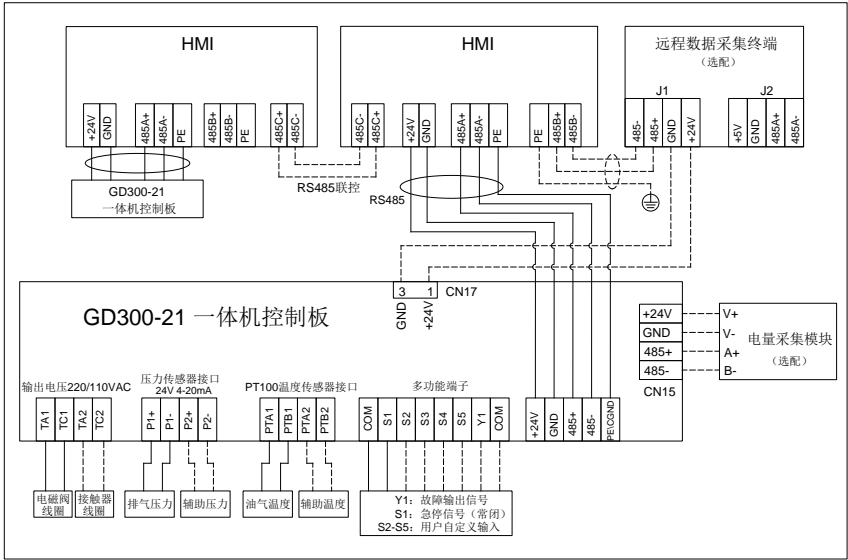


图 2.7 控制回路接线示意图

注意：实线表示满足系统运行的最少接线推荐示意图，虚线表示空压机一体机配置有差异时的接线示意图。

2.2.3 控制回路用户端子说明

表 2.3 控制回路用户端子说明

类别	端子标识	端子名称	端子功能描述
电源	+24V	+24V 电源	向外提供+24V±5%电源，最大输出电流 1A。 可用于 GPRS、触摸屏、电量检测模块供电
	GND	+24V 电源地	+24V 电源参考地
PT100 信号输入	PTA1	温度模拟量信号 1	1、分辨率 1℃ 2、范围-20℃~150℃ 3、检测精度：3℃
	PTB1		
	PTA2	温度模拟量信号 2	
	PTB2		
压力信号 输入	P1+	压力模拟量信号 1	1、输入范围：电流电压可选，4~20mA/2~10V 对应 0~1.6MPa；其中 P1 通过跳线 J7 切换，P2 通过 J8 切换 2、输入阻抗：电压输入时 20kΩ，电流输入时 500Ω 3、分辨率：最小分辨率 5mV
	P1-		
	P2+	压力模拟量信号 2	
	P2-		

类别	端子标识	端子名称	端子功能描述
			4.、误差±1%，25℃
数字量输入	S1	开关量输入 1	1、内部阻抗：3.3kΩ 2、可接受 12~30V 电压输入 3、最大输入频率：1kHz
	S2	开关量输入 2	
	S3	开关量输入 3	
	S4	开关量输入 4	
	S5	开关量输入 5	
	COM	开关量参考地	
数字量输出	Y1	开关量输出	1、开关容量：200mA/30V 2、输出频率范围：0~1kHz
通讯	485+、485-	485 通讯	485 通讯端子，采用 Modbus RTU 协议
PE/CGND	PE/CGND		PE：通过 J9 选择为 PE 时，可用于 485 通讯屏蔽线连接端子； CGND：通过 J10 选择为 CGND 时，可用于 485 通讯参考地或屏蔽线连接端子。
电磁阀	TA1	电磁阀线圈	1、触点容量：3A/AC250V，1A/DC30V 2、不可用作高频开关输出（务必注意） 3、供电电压：220V/110V，通过 CN7/CN8 选择 4、内部工频变压器最大输出功率：30W
	TC1		
	TA2	接触器线圈	
	TC2		

注：电磁阀/接触器接线端子禁止外接其他负载，当电磁阀和接触器线圈功率超过 30W 时，一体机内部的工频变压器需要定制或独立外接 220V 电源。

3、 面板显示说明

Goodrive300-21 系列空压机一体机的面板上有 3 个 LED 指示灯，分别为：故障、运行、电源。指示灯的位置及显示状态解释如下：

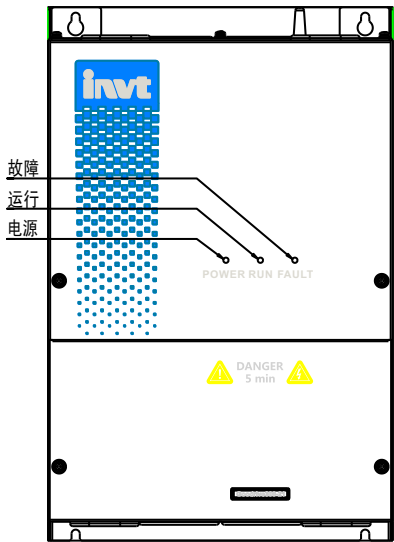


图 3.1 指示灯位置示意图

指示灯显示状态		状态说明
电源指示灯 (绿色)	常亮	母线电压正常
	闪烁	母线电压异常
运行指示灯 (绿色)	常亮	运行
	不亮	停机
故障指示灯 (红色)	常亮	故障
	不亮	正常运行

4、调试指导

4.1 空压机一体机系统接线图

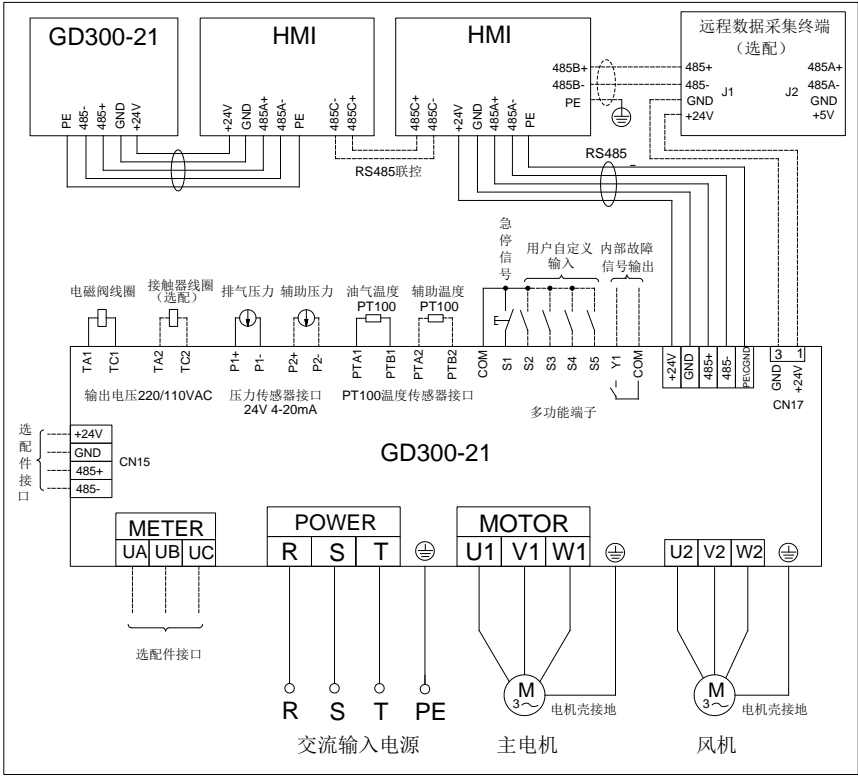


图 4.1 空压机一体机系统接线图

注：实线表示满足系统运行的最少接线推荐示意图，虚线表示空压机一体机配置有差异时的接线示意图。

4.2 推荐布线工艺

AC380V 系列 15~22kW、30kW~37kW、45~90kW 主回路端子布局略有不同，下图以 15~22kW、45~90kW 机型为例，介绍壁挂式布线工艺。

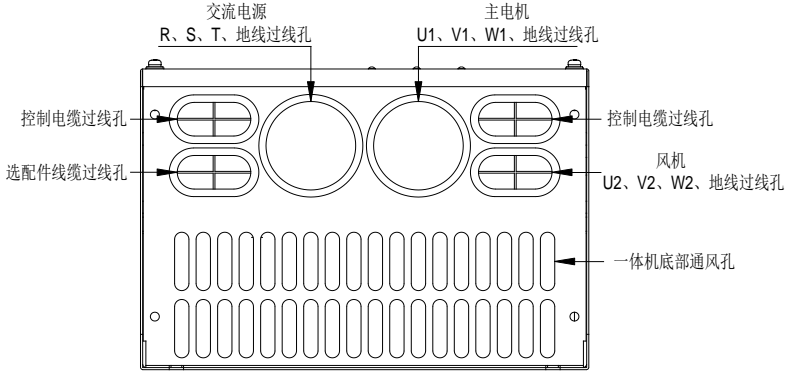


图 4.2 AC380V 系列 15~22kW 仰视图

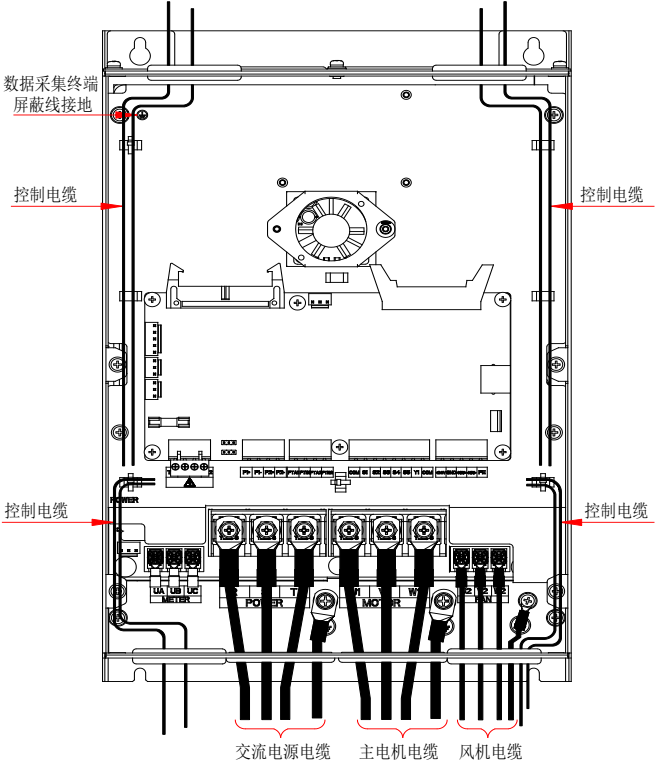


图 4.3 AC380V 系列 15~22kW 正面接线示意图



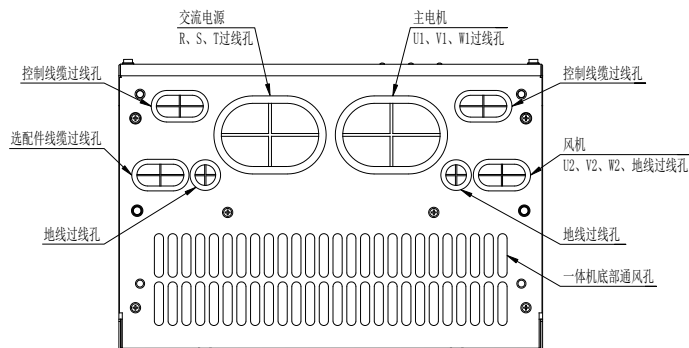


图 4.4 AC380V 系列 45~ 90kW 仰视图

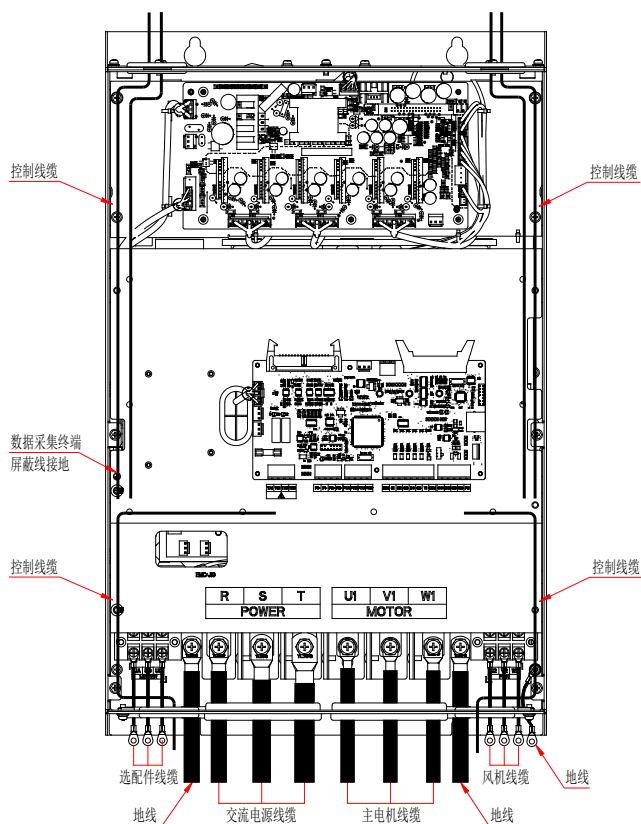


图 4.5 AC380V 系列 45~ 90kW 正面接线示意图

注：

1、一体机柜顶和柜底各有 2 个控制电缆过线孔，用户可根据走线情况，自行选择过线孔。建议控制线缆走顶部过线孔，可实现控制线缆与电机线缆分离，减少干扰。电机温度检测或温度保护线由于跟随电机电源线，可走下面控制线过线孔。

2、落地式安装布线工艺详见 B.6.3 底座选配件安装示意图。

### 4.3 功能调试步骤

Goodrive300-21 空压机一体机推荐使用触摸屏进行显示和调试，具体步骤如下：（若使用其他控制器，请与我司技术人员联系）

1、按照 4.1 空压机一体机系统接线图和 4.2 推荐布线工艺和走线；并仔细检查接线是否正确，确保空压机一体机地和空压机外壳地连接良好；

2、上电后，触摸屏 HMI 显示界面如下：



图 4.6 登录界面

3、点击“点击进入”按键后进入工作环境画面，显示如下：



图 4.7 工作界面

4、点击界面中的“菜单”选项，显示界面如下：



图 4.8 菜单界面

5、点击触摸屏菜单中“系统配置”，进入系统配置页面，界面显示如下：



图 4.9 系统配置界面

风机变频默认启用，按照出厂调试引导的步骤进行调试。

第一步：在系统配置界面，点击“调试指导”，显示界面如下：

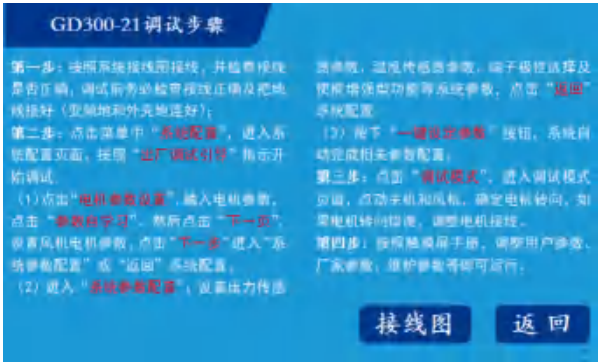


图 4.10 调试指导界面

阅读完后，点击“返回”，进入系统配置。

第二步：在系统配置界面，点击“电机参数设置”，显示界面如下：

选择电机类型，如果选择“同步电机”，需要设置最大频率、额定频率、额定功率、额定电压、额定电流、极对数、载波频率；如果选择“异步电机”，需要设置最大频率、额定频率、额定功率、额定电压、额定电流、额定转速、载波频率。

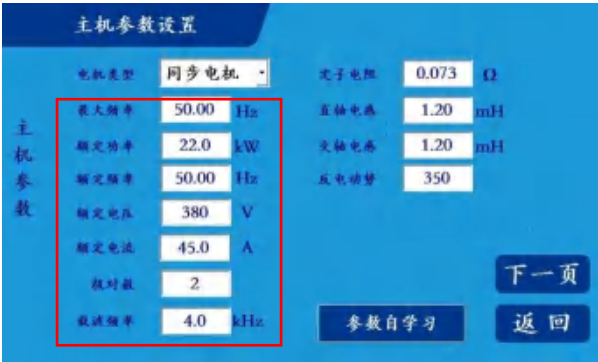




图 4.11 主机参数设置界面

根据实际电机铭牌参数，设置电机参数后，点击“参数自学习”，辨识结束后。然后点击“下一页”，设置风机电机参数（需设置最大频率、额定频率、额定功率、额定电压、额定电流、额定转速）。

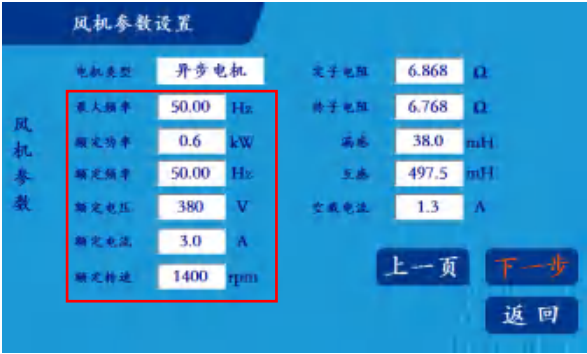


图 4.12 风机参数设置界面

第三步，点击“下一步”进入“系统参数配置”或点击“返回”系统配置。在系统配置界面，点击“系统参数设置”。S1 作为急停开关，根据急停开关的极性选择常闭常开。显示界面如下：



图 4.13 系统参数配置界面

根据系统传感器配置情况，设置压力传感器参数、温度传感器参数及专用功能参数，之后点击“返回”进入系统配置页面。

第四步，在系统配置界面，点击“一键设定参数”按钮，系统自动完成相关参数配置。

第五步，在系统配置界面，点击“调试模式”，显示界面如下：



图 4.14 调试模式界面

点击“点动运行”主机和风机，确定电机转向；点击“加载”或“卸载”，测试电磁阀动作，点击“返回”进入系统配置。之后，点击“菜单”，返回菜单界面。

6、点击触摸屏菜单中“用户参数”，界面显示如下：



图 4.15 用户参数界面

7、点击触摸屏菜单中“维护参数”，界面显示如下：



图 4.16 维护参数界面

8、点击菜单中“保护参数”，界面显示如下：



图 4.17 保护参数界面

9、点击菜单中“运行信息”，界面显示如下：

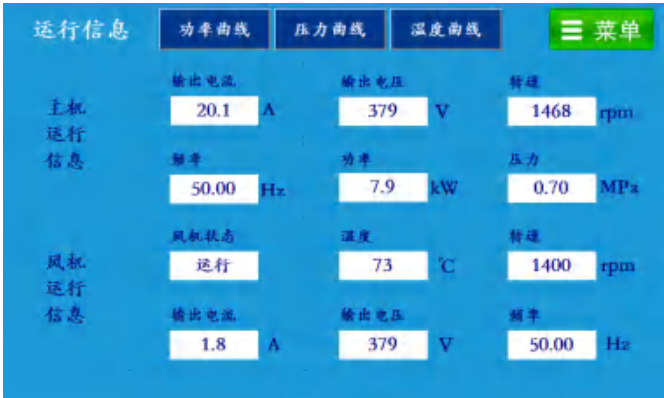


图 4.18 运行信息界面

10、按照触摸屏手册，调整用户参数、厂家参数、维护参数后，返回“工作环境”画面，点击“启动”即可运行。

注：“4.3 功能调试步骤”所有界面图中的参数显示仅供参考，以实际显示为准。



## 5、详细功能说明

“○”：表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中，均可更改；

“◎”：表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时，不可更改；

“●”：表示该参数的数值是实际检测记录值，不能更改。

（变频器已对各参数的修改属性作了自动检查约束，可帮助用户避免误修改。）

### 5.1 功能码说明

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P00.00	速度控制模式	0: 无PG矢量控制模式0(适用于AM,SM) 1: 无PG矢量控制模式1(适用于AM) 2: V/F控制 <b>注: AM-异步电机 SM-同步电机</b>	1. 0	2.
P00.01	运行指令通道	0: 键盘运行指令通道（LED熄灭） 1: 端子运行指令通道（LED闪烁） 2: 通讯运行指令通道（LED点亮）	0	○
P00.02	通讯运行指令通道选择	0: MODBUS通讯通道 1~3: 保留	0	○
P00.03	最大输出频率	P00.04~600.00Hz（400.00Hz）	50.00Hz	◎
P00.04	运行频率上限	P00.03~P00.05（最大频率） 设定范围: P00.03~P00.06	50.00Hz	○
P00.05	运行频率下限	0.00Hz~P00.04（运行频率上限）	0.00Hz	○
P00.06	A频率指令选择	0: 键盘数字设定	0	○
P00.07	B频率指令选择	1: 模拟量P1-设定 2: 保留 3: 模拟量P2-设定 4: 保留 5: 保留 6: 多段速运行设定 7: PID控制设定 8: MODBUS通讯设定 9~11: 保留 <b>注意: A 频率、B 频率不能设为同一频率给定方式, 可通过 P00.09 设定频率源。</b>	2	○
P00.08	B频率指令参考对象选择	0: 最大输出频率 1: A频率指令	0	○
P00.09	设定源组合方式	0: A 1: B 2: (A+B) 组合	0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		3: (A-B) 组合 4: Max (A, B) 组合 5: Min (A, B) 组合		
P00.10	键盘设定频率	0.00 Hz~P00.03 (最大频率)	50.00Hz	○
P00.11	加速时间1	0.0~3600.0s	机型确定	○
P00.12	减速时间1	0.0~3600.0s	机型确定	○
P00.13	运行方向选择	0: 默认方向运行 1: 相反方向运行 2: 禁止反转运行	2	○
P00.14	载波频率设定	1.0~15.0kHz	机型确定	○
P00.15	电机参数自学习	0: 无操作 1: 旋转自学习 2: 静止自学习1 (全面学习) 3: 静止自学习2 (部分学习)	0	◎
P00.16	AVR功能选择	0: 无效 1: 全程有效	1	○
P00.17	变频器类型	0: G型机 1: P型机	0	◎
P00.18	功能参数恢复	0: 无操作 1: 恢复缺省值 2: 清除故障档案 <b>注: 恢复出厂值时, P02组中电机参数保持当前值不变; 另外, P18组中P18.04, P18.28, P18.29, P18.32, P18.33, P18.38保持当前值不变。</b>	0	◎
P01.01	直接起动开始频率	0.00~50.00Hz	0.50Hz	◎
P01.08	停机方式选择	0: 减速停机 1: 自由停机	0	○
P01.15	停止速度	0.00~100.00Hz	0.50Hz	◎
P01.16	停止速度检出方式	0: 按速度设定值检出 (判断斜坡频率) 1: 按速度反馈值检测 (只对矢量控制有效)	1	◎
P01.17	反馈速度检出时间	0.00~100.00 s (仅对 P01.16=1 有效)	0.50s	◎
P02.00	电机1类型	0: 异步电机 1: 同步电机	0	◎
P02.01	异步电机1额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	◎
P02.02	异步电机1额定频率	0.01Hz~P00.03 (最大频率)	50.00Hz	◎
P02.03	异步电机1额定转速	1~36000rpm	机型确定	◎
P02.04	异步电机1额定电压	0~1200V	机型确定	◎

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P02.05	异步电机1额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	⊙
P02.06	异步电机1定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○
P02.07	异步电机1转子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○
P02.08	异步电机1漏感	0.1~6553.5mH	机型确定	○
P02.09	异步电机1互感	0.1~6553.5mH	机型确定	○
P02.10	异步电机1空载电流	0.1~6553.5A	机型确定	○
P02.11	异步电机1铁芯磁饱和系数1	0.0~100.0%	80.0%	⊙
P02.12	异步电机1铁芯磁饱和系数2	0.0~100.0%	68.0%	⊙
P02.13	异步电机1铁芯磁饱和系数3	0.0~100.0%	57.0%	⊙
P02.14	异步电机1铁芯磁饱和系数4	0.0~100.0%	40.0%	⊙
P02.15	同步电机1额定功率	0.1~3000.0kW	机型确定	⊙
P02.16	同步电机1额定频率	0.01Hz~P00.03（最大频率）	50.00Hz	⊙
P02.17	同步电机1极对数	1~50	2	⊙
P02.18	同步电机1额定电压	0~1200V	机型确定	⊙
P02.19	同步电机1额定电流	0.8~6000.0A	机型确定	⊙
P02.20	同步电机1定子电阻	0.001~65.535Ω	机型确定	○
P02.21	同步电机1直轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	○
P02.22	同步电机1交轴电感	0.01~655.35mH	机型确定	○
P02.23	同步电机1反电动势常数	0~10000	350	○
P02.26	电机1过载保护选择	0: 不保护 1: 普通电机（带低速补偿） 2: 变频电机（不带低速补偿）	2	⊙
P02.27	电机1过载保护系数	电机过载倍数 $M = I_{out}/(I_n \cdot K)$ $I_n$ 为电机额定电流, $I_{out}$ 是变频器输出电流, $K$ 为电机过载保护系数。 $K$ 越小, $M$ 值越大, 越容易保护。 当 $M=116\%$ , 电机过载1小时保护; 当 $M=150\%$ 时, 电机过载12分钟保护; 当 $M=180\%$ 时, 电机过载5分钟保护; 当 $M=200\%$ 时, 电机过载60秒保护, $M \geq 400\%$ 立即保护。	100.0%	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																					
		<div><p>时间t(min)</p><p>60</p><p>12</p><p>5</p><p>116% 150% 180% 200%</p><p>电机过载倍数</p><p>设定范围：20.0%~120.0%</p></div>																							
P02.28	电机1功率校正系数	0.00~3.00	1.00	○																					
P02.29	电机1参数显示选择	0: 按照电机类型显示 1: 全部显示	0	○																					
P03.00	速度环比例增益1	0~200.0	20.0	○																					
P03.01	速度环积分时间1	0.000~10.000s	0.200s	○																					
P03.02	切换低点频率	0.00Hz~P03.05	5.00Hz	○																					
P03.03	速度环比例增益2	0~200.0	20.0	○																					
P03.04	速度环积分时间2	0.000~10.000s	0.200s	○																					
P03.05	切换高点频率	P03.02~P00.03（最大频率）	10.00Hz	○																					
P03.06	速度环输出滤波	0~8（对应0~2 <sup>√</sup> 8/10ms）	0	○																					
P03.07	矢量控制电动转差补偿系数	50%~200%	100%	○																					
P03.08	矢量控制发电转差补偿系数	50%~200%	100%	○																					
P03.09	电流环比例系数P	0~65535	机型确定	○																					
P03.10	电流环积分系数I	<div><p>P03.09和P03.10在不同功率段的默认值不同，通过触摸屏配置功率段，自学习之后会配置为以下经验参数。</p><table><tr><th>P03.09 参数值（参考）</th><th>P03.10 参数值（参考）</th><th>电机功率</th></tr><tr><td>2000</td><td>1000</td><td>15kW</td></tr><tr><td>2000</td><td>1000</td><td>18.5kW</td></tr><tr><td>2000</td><td>1000</td><td>22kW</td></tr><tr><td>2500</td><td>1500</td><td>37kW</td></tr><tr><td>3000</td><td>1500</td><td>55kW</td></tr><tr><td>3000</td><td>1500</td><td>75kW</td></tr></table></div>	P03.09 参数值（参考）	P03.10 参数值（参考）	电机功率	2000	1000	15kW	2000	1000	18.5kW	2000	1000	22kW	2500	1500	37kW	3000	1500	55kW	3000	1500	75kW	机型确定	○
P03.09 参数值（参考）	P03.10 参数值（参考）	电机功率																							
2000	1000	15kW																							
2000	1000	18.5kW																							
2000	1000	22kW																							
2500	1500	37kW																							
3000	1500	55kW																							
3000	1500	75kW																							
P03.20	电动转矩上限键盘设定	0.0~300.0%（电机额定电流）	180.0%	○																					
P03.21	制动转矩上限键盘设定	0.0~300.0%（电机额定电流）	180.0%	○																					

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P03.22	恒功区弱磁系数	0.1~2.0	0.3	○
P03.23	恒功区最小弱磁点	10%~100%	20%	○
P03.24	最大电压限制	0.0~120.0%	100.0%	○
P03.25	预激磁时间	0.000~10.000s	0.300s	○
P03.26	弱磁比例增益	0~8000	300	○
P03.27	矢量控制速度显示选择	0: 按实际值显示 1: 按设定值显示	0	○
P03.28	启动拉入电流	0.0~100.0%; 设定范围: 0~100.0	60.0%	○
P03.29	电感系数	0.2~4.0; 设定范围: 0.2~4.0	1.0	○
P04.00	电机1V/F曲线设定	0: 直线V/F曲线 1: 多点V/F曲线 2: 1.3次幂降转矩V/F曲线 3: 1.7次幂降转矩V/F曲线 4: 2.0次幂降转矩V/F曲线 5: 保留	0	◎
P04.01	电机1转矩提升	0.0%: (自动) 0.1%~10.0%	0.0%	○
P04.02	电机1转矩提升截止	0.0%~50.0% (相对电机1额定频率)	20.0%	○
P04.03	电机1V/F频率点1	0.00Hz~P04.05	0.00Hz	○
P04.04	电机1V/F电压点1	0.0%~110.0% (电机1额定电压)	00.0%	○
P04.05	电机1V/F频率点2	P04.03~ P04.07	00.00Hz	○
P04.06	电机1V/F电压点2	0.0%~110.0% (电机1额定电压)	00.0%	○
P04.07	电机1V/F频率点3	P04.05~P02.02 (电机1额定频率) /P04.05~P02.16 (电机1额定频率)	00.00Hz	○
P04.08	电机1V/F电压点3	0.0%~110.0% (电机1额定电压)	00.0%	○
P04.09	电机1V/F转差补偿增益	0.0~200.0%	100.0%	○
P04.10	电机1低频抑制振荡因子	0~100	10	○
P04.11	电机1高频抑制振荡因子	0~100	10	○
P04.12	电机1抑制振荡分界点	0.00Hz~P00.03 (最大频率)	30.00Hz	○
P04.26	节能运行选择	0: 不动作 1: 自动节能运行	0	◎
P04.33	恒功区弱磁系数	1.00~1.30	1.00	○
P04.34	无功闭环比例系数	0~3000	100	○
P04.35	无功闭环积分系数	0~3000	20	○
P05.00	保留	保留	0	◎
P05.01	S1端子功能选择	0: 无功能	0	◎

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																				
P05.02	S2端子功能选择	1: 正转运行	0	⊙																				
P05.03	S3端子功能选择	2: 反转运行	0	⊙																				
P05.04	S4端子功能选择	3: 三线式运行控制	0	⊙																				
P05.05	S5端子功能选择	4: 正转寸动	0	⊙																				
P05.06	保留	5: 反转寸动 6: 自由停车 7: 故障复位 8: 运行暂停 9: 外部故障输入 10~24: 保留 25: PID控制暂停 26~39: 保留 40: 用电量清零 41: 用电量保持 42: 空滤堵塞信号 43: 油滤堵塞信号 44: 分离器堵塞信号 45: 精分器堵塞信号 46: 外部故障1 47: 外部故障2 48: 风机运行控制信号 49: 电磁阀控制信号 50: 主电机散热风机控制信号 51~63: 保留		⊙																				
P05.10	输入端子极性选择	该功能码用来对输入端子极性进行设置。 当位设置为 0 值时，输入端子正极性； 当位设置为 1 值时，输入端子负极性。 <table border="1"> <tr> <td></td><td>BIT8</td><td>BIT7</td><td>BIT6</td><td>BIT5</td></tr> <tr> <td></td><td>保留</td><td>保留</td><td>保留</td><td>保留</td></tr> <tr> <td>BIT4</td><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td></tr> <tr> <td>S5</td><td>S4</td><td>S3</td><td>S2</td><td>S1</td></tr> </table> 设定范围：0x000~0x1FF		BIT8	BIT7	BIT6	BIT5		保留	保留	保留	保留	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	S5	S4	S3	S2	S1	0x000	○
	BIT8	BIT7	BIT6	BIT5																				
	保留	保留	保留	保留																				
BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0																				
S5	S4	S3	S2	S1																				
P05.11	开关量滤波时间	0.000~1.000s	0.200s	○																				
P05.14	S1端子闭合延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○																				
P05.15	S1端子关断延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○																				
P05.16	S2端子闭合延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○																				
P05.17	S2端子关断延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○																				
P05.18	S3端子闭合延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○																				
P05.19	S3端子关断延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○																				

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P05.20	S4端子闭合延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○
P05.21	S4端子关断延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○
P05.22	S5端子闭合延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○
P05.23	S5端子关断延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○
P05.32	P1下限值	0.00V~P05.34	2.00V	○
P05.33	P1下限对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	○
P05.34	P1上限值	P05.32~10.00V	10.00V	○
P05.35	P1上限对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	○
P05.36	P1输入滤波时间	0.000s~10.000s	0.200s	○
P05.37	PT1下限值	0.00V~P05.39	0.00V	○
P05.38	PT1下限对应设定	-100.0%~100.0%	-12.5%	○
P05.39	PT1上限值	P05.37~10.00V	10.00V	○
P05.40	PT1上限对应设定	-100.0%~100.0%	93.8%	○
P05.41	PT1输入滤波时间	0.000s~10.000s	0.300s	○
P05.42	P2下限值	0.00V~P05.44	2.00V	○
P05.43	P2下限对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	○
P05.44	P2上限值	P05.42~10.00V	10.00V	○
P05.45	P2上限对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	○
P05.46	P2输入滤波时间	0.000s~10.000s	0.200s	○
P05.47	PT2 下限值	0.00V~P05.49	0.00V	○
P05.48	PT2下限对应设定	-100.0%~100.0%	-12.5%	○
P05.49	PT2上限值	P05.47~10.00V	10.00V	○
P05.50	PT2上限对应设定	-100.0%~100.0%	93.8%	○
P05.51	PT2输入滤波时间	0.000s~10.000s	0.300s	○
P06.01	Y输出选择	0: 无效	5	○
P06.02	保留	1: 运行中	0	○
P06.03	TAC1输出选择	2: 正转运行中	0	○
P06.04	TAC2输出选择	3: 反转运行中 4: 点动运行中 5: 变频器故障 6~11: 保留 12: 运行准备就绪 13: 预励磁中 14~19: 保留 20: 外部故障有效 21~21: 保留 23: MODBUS通讯虚拟端子输出 24~26: 保留	0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改								
		27: 辅助电机启停控制（空压机专用） 28: 电磁阀控制输出（空压机专用） 29: 主电机散热风机控制（空压机专用） 30: 保留										
P06.05	输出端子极性选择	该功能码用来对输出端子极性进行设置。 当位设置为 0 值时，输入端子正极性； 当位设置为 1 值时，输入端子负极性。 <table border="1"><tr><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td></tr><tr><td>TAC2</td><td>TAC1</td><td>保留</td><td>Y</td></tr></table> 设定范围：0~0xF	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	TAC2	TAC1	保留	Y	0	○
BIT3	BIT2	BIT1	BIT0									
TAC2	TAC1	保留	Y									
P06.06	Y接通延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○								
P06.07	Y断开延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○								
P06.08	保留	0.000~50.000s	0.000s	○								
P06.09	保留	0.000~50.000s	0.000s	○								
P06.10	TAC1开通延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○								
P06.11	TAC1断开延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○								
P06.12	TAC2开通延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○								
P06.13	TAC2断开延时时间	0.000~50.000s	0.000s	○								
P07.00	用户密码	0~65535	0	○								
P07.01	功能参数拷贝	0: 无操作 1: 本机功能参数上传到键盘 2: 键盘功能参数下载到本机（包括电机参数） 3: 键盘功能参数下载到本机（不包括P02,P12组电机参数） 4: 键盘功能参数下载到本机（仅包括P02,P12组电机参数） <b>注意：1~4项操作执行完成后，参数自动恢复到0，上传下载功能均不包含P29组厂家功能参数。</b> 十位：参数组选择 0~4: 第1组~第5组 设定范围：0x00~0x44	0x00	◎								
P07.11	整流桥模块温度	0~100.0℃		●								
P07.12	逆变模块温度	0~100.0℃		●								
P07.13	控制板软件版本	1.00~655.35		●								
P07.14	本机累积运行时间	0~65535h		●								
P07.15	变频器用电量高位	0~65535 kWh（*1000）		●								
P07.16	变频器用电量低位	0.0~999.9 kWh		●								
P07.17	变频器机型	0: G型机		●								



功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: P型机		
P07.18	变频器额定功率	0.4~3000.0kW		●
P07.19	变频器额定电压	50~1200V		●
P07.20	变频器额定电流	0.1~6000.0A		●
P07.21	厂家条形码1	0x0000~0xFFFF		●
P07.22	厂家条形码2	0x0000~0xFFFF		●
P07.23	厂家条形码3	0x0000~0xFFFF		●
P07.24	厂家条形码4	0x0000~0xFFFF		●
P07.25	厂家条形码5	0x0000~0xFFFF		●
P07.26	厂家条形码6	0x0000~0xFFFF		●
P07.27	当前故障类型	0: 无故障		●
P07.28	前1次故障类型	1: 逆变单元U相保护 (OUT1)		●
P07.29	前2次故障类型	2: 逆变单元V相保护 (OUT2)		●
P07.30	前3次故障类型	3: 逆变单元W相保护 (OUT3)		●
P07.31	前4次故障类型	4: 加速过电流 (OC1)		●
P07.32	前5次故障类型	5: 减速过电流 (OC2)		●
		6: 恒速过电流 (OC3)		
		7: 加速过电压 (OV1)		
		8: 减速过电压 (OV2)		
		9: 恒速过电压 (OV3)		
		10: 母线欠压故障 (UV)		
		11: 电机过载 (OL1)		
		12: 变频器过载 (OL2)		
		13: 输入侧缺相 (SPI)		
		14: 输出侧缺相 (SPO)		
		15: 整流模块过热 (OH1)		
		16: 逆变模块过热故障 (OH2)		
		17: 外部故障 (EF)		
		18: 485通讯故障 (CE)		
		19: 电流检测故障 (IE)		
		20: 电机自学习故障 (tE)		
		21: EEPROM操作故障 (EEP)		
		22: PID反馈断线故障 (PIDE)		
		23: 保留		
		24: 运行时间达到 (END)		
		25: 电子过载 (OL3)		
		26: 面板通讯错误 (PCE)		
		27: 参数上传错误 (UPE)		
		28: 参数下载错误 (DNE)		

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		29~31: 保留 32: 对地短路故障1 (ETH1) 33: 对地短路故障2 (ETH2) 34: 速度偏差故障 (dEu) 35: 失调故障 (STo) 36: 欠载故障 (LL) 37: 辅助风机故障 (E_FAN) 38: 相序故障 (PSF)		
P08.15	母线电压 预保护功能	0~1	0	○
P08.16	低电压保护阈值	0.0V~2000.0V	300.0V	○
P08.17	过压预保护阈值	0.0V~2000.0V	780.0V	○
P08.18	自动重启延时时间	0.0~6000.0s	60.0s	○
P08.19	低压限频运行时间	0.0~6000.0s	60.0s	○
P08.26	保养时间计时模式	0~1 0: 电机运行时计时 1: 电机运行和休眠时计时	0	○
P09.00	PID给定源选择	0: 键盘定数字给定 (P09.01) 1: 模拟量P1-给定 2: 保留 3: 模拟量P2-设定 4: 保留 5: 多段给定 6: MODBUS通讯设定 7~9: 保留 10: 空压机专用功能压力设定	0	○
P09.01	键盘预置PID给定	-100.0%~100.0%	0.0%	○
P09.02	PID反馈源选择	0: 模拟量P1-反馈 1: 保留 2: 模拟量P2-反馈 3: 保留 4: MODBUS通讯反馈 5~7: 保留 8: 空压机专用功能压力反馈	0	○
P09.03	PID输出特性选择	0: PID 输出为正特性: 即反馈信号大于 PID 的给定, 要求变频器输出频率下降, 才能使 PID 达到平衡。如收卷的张力 PID 控制。 1: PID输出为负特性: 即反馈信号大于PID的给定, 要求变频器输出频率上升, 才能使PID达到	0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		平衡。如放卷的张力PID控制。		
P09.04	比例增益 (Kp)	决定整个 PID 调节器的调节强度, P 越大, 调节强度越大。该参数为 100 表示当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100%时, 比例调节器 (忽略积分作用和微分作用) 对输出频率指令的调节幅度为最大频率 (P00.03)。 设定范围: 0.00~100.00	10.00	○
P09.05	积分时间 (Ti)	决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏差进行积分调节的快慢。当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100%时, 积分调节器 (忽略比例作用和微分作用) 经过该时间连续调整, 调整量能达到最大输出频率 (P00.03)。 积分时间越短调节强度越大。 设定范围: 0.00~10.00s	2.00s	○
P09.06	微分时间 (Td)	决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏差的变化率进行调节的强度。若反馈量在该时间内变化 100%, 微分调节器 (忽略比例作用和积分作用) 的调整量为最大输出频率 (P00.03)。 微分时间越长调节强度越大。 设定范围: 0.00~10.00s	1.00s	○
P09.07	采样周期 (T)	指对反馈量的采样周期, 在每个采样周期内调节器运算一次。采样周期越大响应越慢。 设定范围: 0.001~10.000s	0.100s	○
P09.08	PID控制偏差极限	PID 系统反馈值相对于闭环给定值允许的最大偏差量, 在偏差极限内, PID 调节器停止调节。合理设置该功能码可调节 PID 系统的精度和稳定性。 设定范围: 0.0~100.0%	0.1%	○
P09.09	PID输出上限值	P09.10~100.0% (最大频率)	100.0%	○
P09.10	PID输出下限值	-100.0%~P09.09 (最大频率)	0.0%	○
P09.11	反馈断线检测值	0.0~100.0%	0.0%	○
P09.12	反馈断线检测时间	0.0~3600.0s	1.0s	○
P09.13	PID调节选择	0x00~0x11 LED个位: 0: 频率到达上下限继续积分调节 1: 频率到达上下限停止积分调节 LED百位: 0: 与设定方向一致 1: 可与设定方向相反	0x01	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P09.14	微分滤波次数	0~60	2	○
P11.00	缺相保护	0x0000~0x1111 LED个位: 0: 输入缺相软件保护禁止 1: 输入缺相软件保护允许 注: LED 个位是通过相序检测电路检测输入缺相 LED十位: 0: 输出缺相保护禁止 1: 输出缺相保护允许 LED百位: 0: 输入缺相硬件保护禁止 1: 输入缺相硬件保护允许 注: LED 百位是通过硬件检测电路检测输入缺相 LED千位: 0: 相序保护禁止 1: 相序保护允许	0x0110	○
P11.01	瞬间掉电降频功能选择	0: 禁止 1: 允许	0	○
P11.02	瞬间掉电频率下降率	0.00Hz~P00.03/s (最大频率)	10.00Hz/s	○
P11.03	过压失速保护	0: 禁止 1: 允许	1	○
P11.04	过压失速保护电压	120~150% (标准母线电压) (380V)	140%	○
P11.05	限流选择	0x00~0x11 个位: 限流动作选择 0: 限流动作无效 1: 限流动作一直有效 十位: 硬件限流过载报警选择 0: 硬件限流过载报警有效 1: 硬件限流过载报警无效	01	◎
P11.06	自动限流水平	50.0~200.0%	160.0%	◎
P11.07	限流时频率下降率	0.00~50.00Hz/s	10.00Hz/s	◎
P11.13	故障时故障输出端子动作选择	0x00~0x11 LED个位: 0: 欠压故障时动作 1: 欠压故障时不动作 LED十位: 0: 自动复位期间动作	0x00	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 自动复位期间不动作		
P11.14	速度偏差检出值	0.0~50.0%	10.0%	○
P11.15	速度偏差检出时间	0.0~10.0s (0.0时不进行速度偏差保护)	0.5s	○
P11.16	电压跌落自动降频选择	0: 无效 1: 有效	1	○
P13.00	拉入电流减小系数	0.0~100.0%	50.0%	○
P13.01	初始磁极检测方式	0: 不检测 1: 高频叠加 (保留) 2: 脉冲叠加 (保留)	0	◎
P13.02	拉入电流 1	0.0%~100.0%电机额定电流	20.0%	○
P13.03	拉入电流 2	0.0%~100.0%电机额定电流	10.0%	○
P13.04	拉入电流切换频率	0.00Hz~P00.03 (最大频率)	30.00Hz	○
P13.05	高频叠加频率 (保留)	200Hz~1000Hz	500Hz	◎
P13.06	高频叠加电压	0.0~300.0%电机额定电压	40.0%	◎
P13.08	控制参数 1	0~FFFF	0x120	○
P13.09	控制参数 2	0~300.00	5.00	○
P13.11	失调检出时间	调整防止失调功能的响应性。负载惯性比较大, 可以增大此值, 但响应性会变慢。 设定范围: 0.0~10.0s	0.5s	○
P13.12	高频补偿系数	当电机转速在额定转速以上运行时, 该参数有效。若电机发生振荡, 请调整该参数。 设定范围: 0.0~100.0%	50.0%	○
P14.00	本机通讯地址	1~247, 0为广播地址	2	○
P14.01	通讯波特率设置	0: 1200BPS 1: 2400BPS 2: 4800BPS 3: 9600BPS 4: 19200BPS 5: 38400BPS	4	○
P14.02	数据位校验设置	0: 无校验 (N, 8, 1) for RTU 1: 偶校验 (E, 8, 1) for RTU 2: 奇校验 (O, 8, 1) for RTU 3: 无校验 (N, 8, 2) for RTU 4: 偶校验 (E, 8, 2) for RTU 5: 奇校验 (O, 8, 2) for RTU	1	○
P14.03	通讯应答延时	0~200ms	5	○
P14.04	通讯超时故障时间	0.0 (无效), 0.1~60.0s	0.0s	○
P14.05	传输错误处理	0: 报警并自由停车	0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 不报警并继续运行 2: 不报警按停机方式停机（仅通讯控制方式下） 3: 不报警按停机方式停机所有控制方式下）		
P14.06	通讯处理动作选择	0x00~0x11 LED个位：写操作动作 0：写操作有回应 1：写操作无回应 LED十位：通讯加密处理 0：通讯加密设置无效 1：通讯加密设置有效	0x00	○
P14.07	辅助风机通讯地址	1~247，0为广播地址	1	○
P17.00	设定频率	0.00Hz~P00.03	0.00Hz	●
P17.01	输出频率	0.00Hz~P00.03	0.00Hz	●
P17.02	斜坡给定频率	0.00Hz~P00.03	0.00Hz	●
P17.03	输出电压	0~1200V	0V	●
P17.04	输出电流	0.0~3000.0A	0.0A	●
P17.05	电机转速	0~65535RPM	0 RPM	●
P17.06	转矩电流	-3000.0~3000.0A	0.0A	●
P17.07	励磁电流	-3000.0~3000.0A	0.0A	●
P17.08	电机功率	-300.0%~300.0%（相对于电机额定功率）	0.0%	●
P17.09	输出转矩	-250.0~250.0%	0.0%	●
P17.10	估测电机频率	0.00~ P00.03	0.00Hz	●
P17.11	直流母线电压	0.0~2000.0V	0V	●
P17.12	开关量输入端子状态	0000~00FF	0	●
P17.13	开关量输出端子状态	0000~000F	0	●
P17.16	主机故障码	0~38(详见P07.27~P07.32故障码)	0	●
P17.17	风机故障码	0~38(详见P07.27~P07.32故障码)	0	●
P17.19	P1-输入电压	显示P1-通道模拟量输入电压值，2.00V-10.00V 对应于4-20mA，P05.32-P05.34对应压力 0.0-P18.04，当检测到P1-输入电压大于9.8V或 小于1V，则认为压力信号故障。 范围：0.00~10.00V	0.00V	●
P17.20	PT1输入电压	显示PT1通道模拟量输入电压值，空压机模式 下，接入PT100热电阻温度传感器，不同温度产 生不同的电阻值，不同电阻值对应不同的输入电 压，因此，输入电压值可对应相应的检测温度， 输入电压P18.28-P18.29对应-20℃-150℃。 范围：0.00~10.00V	0.00V	●

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P17.21	P2-输入电压	显示P2-通道模拟量输入电压值，2.00V-10.00V对应于4-20mA，P05.42-P05.44对应压力0.0-P18.38，当检测到P2-输入电压大于9.8V或小于1V，则认为压力信号故障。 范围：0.00~10.00V	0.00V	●
P17.22	PT2输入电压	显示PT2通道模拟量输入电压值，空压机模式下，接入PT100热电阻温度传感器，不同温度产生相应的电阻值，不同电阻值对应相应的输入电压，因此，输入电压值可对应相应的检测温度，输入电压P18.32- P18.33对应-20℃-150℃。 范围：0.00~10.00V	0.00V	●
P17.23	PID给定值	显示排气压力信号设定值，100.0%对应排气压力传感器上限值P18.04（如果P18.37=1，则100%对应P18.38）。 范围：-100.0~100.0%	0.0%	●
P17.24	PID反馈值	显示排气压力信号检测值。 范围：-100.0~100.0%	0.0%	●
P17.25	电机功率因素	-1.00~1.00	0.0	●
P17.26	本次运行时间	0~65535m	0m	●
P17.28	ASR控制器输出	-300.0%~300.0%（电机额定电流）	0.0%	●
P17.29	同步机磁极角度	0.0~360.0	0.0	●
P17.30	同步机相位补偿量	-180.0~180.0	0.0	●
P17.36	输出转矩	-3000.0Nm~3000.0Nm	0.0Nm	●
P17.38	PID输出值	显示排气压力信号PID控制调节输出值，100.0%对应最大输出频率P00.03。 设定范围：-100.00~100.00%	0.00%	●
P18.00	空压机控制模式	0：无效      1：空压机控制模式 <b>注：P18.00=1时，P19组空压机状态查看组有效。</b>	0	◎
P18.01	休眠功能选择	0：无效      1：有效 注：休眠功能有效时，当满足卸载条件时，变频器运行频率减速到空载运行频率P18.12，此后，若检测到排气压力持续P18.13时间大于加载压力P18.06，变频器将减速到停止速度P01.15，再自由停车进入休眠阶段。若检测到排气压力在P18.13时间内小于加载压力，变频器将再次进行加载运行，压力PID将起调节作用。	1	◎
P18.02	加卸载方式	0：自动      1：手动 设为手动状态时，空压机开机后，加、卸载需要手动操作；设为自动时，空压机开机后根据压力	0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		自动加、卸载。		
P18.03	温度传感器通道	0: 机头温度PT 1, 辅助温度PT2 1: 机头温度PT 2, 辅助温度PT1	0	⊙
P18.04	压力传感器P1上限	0.00~20.00 Mpa 与压力传感器实际量程相关, P18.04对应的电压为P05.34。 注: 恢复出厂值时, 该值保持当前设置值。	1.60Mpa	⊙
P18.05	卸载压力	在空压机控制有效, 且自动加卸载模式下, 空压机启动后进入正常供气时, 当检测到排气压力高于 P18.05 时, 自动卸载。若休眠功能有效 (P18.01=1), 变频器将进入休眠状态, 当检测到排气压力低于 P18.06 时, 自动加载, P18.07 为设定空压机稳定运行时的供气压力, 加载运行时, 主机转速由压力 PID 控制。系统通过调节主机的转速实现排气压力的恒定。压力控制过程逻辑可查看本章 5.2 节说明。 设定范围: 0.00~P18.04	0.80Mpa	○
P18.06	加载压力		0.60Mpa	○
P18.07	设定压力		0.70Mpa	○
P18.08	风机启动温度	当机头温度高于 P18.08 时, 启动风机运行	75℃	○
P18.09	风机停止温度	当机头温度低于 P18.09 时, 停止风机运行	65℃	○
P18.10	设定温度	P18.10 用于设定空压机稳定运行时的机头目标温度, 风机转速通过恒温 PID 控制 (P18.42=0), 通过 P18.10 设定温度和机头温度进行 PID 计算, 实现恒温度控制。 设定范围均为: -20~150	75℃	○
P18.11	加载运行下限频率	P18.12~P00.04 (运行频率上限) 调节过程中, 压力超过设定工作压力但未达到卸载压力时允许输出的最小工作频率。	40.00Hz	○
P18.12	空载运行频率	P01.15~P18.11 (加载运行下限频率) 空压机空载时允许输出的工作频率。	38.00 Hz	○
P18.13	空载延时时间	当休眠功能有效时, 卸载后, 变频器以空载运行频率持续运行时间超过 P18.13 后, 进入休眠状态。 当用户用气量比较小的时候可能使休眠功能, 当休眠功能有效时, 为了使设备更快进入休眠状态, 需要将 P18.13 调小。 设定范围: 0~3600s	300s	○
P18.14	停机延时时间	停机命令有效后, 变频器先以空载运行频率运行 P18.14 设定时间, 然后停机。 设定范围: 0~3600s	0s	○



功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
P18.15	加载延时时间	主机以空载运行频率运行 P18.15 时间后，才可以进行加载操作。 设定范围：0~3600s	10s	○
P18.16	重启延时时间	系统停机后，需经过 P18.16 延时时间才判断是否启动。 设定范围：0~3600s	30s	○
P18.17	预警压力	当检测到当前排气压力高于 P18.17 时，系统通过 P19.13 的 BIT8 置 1 提示压力预警。	0.90Mpa	○
P18.18	报警压力	当检测到当前排气压力高于 P18.18 时，系统通过 P19.13 的 BIT10 置 1 提示压力报警，并紧急停机。 设定范围：0.00~P18.04	1.00Mpa	○
P18.19	预警温度	当检测到机头温度高于 P18.19 时，系统通过 P19.13 的 BIT9 置 1 提示温度预警。	105℃	○
P18.20	报警温度	当检测到机头温度高于 P18.20 报警温度时，系统通过 P19.13 的 BIT11 置 1 提示温度报警，并紧急停机。	110℃	○
P18.21	低温保护阈值	当检测到机头温度低于 P18.21 时，系统通过 P19.13 的 BIT14 置 1 提示低温预警，不允许启动空压机。 设定范围：-20~150	-10℃	○
P18.22	功率校正系数	用于校正 P19.10 电机实际输出功率显示值。 设定范围：0%~200%	100%	○
P18.23	温度 PID 计算周期(Ts)	设置温度 PID 的采样周期。 设定范围：0.0~10.0s	2.0s	○
P18.24	增益系数 (kp)	决定温度 PID 调节器的调节强度，kp 越大，调节强度越大，但过大会引起温度振荡，可根据实际情况在出厂值基础上微调。 设定范围：0.0~100.0	18.0	○
P18.25	收敛系数 (K)	决定温度 PID 调节器收敛速度，K 越大，收敛调节强度越大，但过大会引起温度振荡，可根据实际情况在出厂值基础上微调。 设定范围：0.00~1.00	0.12	○
P18.26	温度 PID 上限	限制温度 PID 调节输出值，其中 100.00%对应风机的最大输出频率 P00.03。	100.00%	○
P18.27	温度 PID 下限	设定范围：0.00~100.00%	10.00%	○
P18.28	PT1 下限电压 (-20℃)	用于出厂前对温度检测电路校准：	0.65V	○
P18.29	PT1 上限电压 (150℃)	接入 PT100 在-20℃对应阻值的电阻，读取 P17.20 电压值，输入到 P18.28	9.70V	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		接入 PT100 在 150℃ 对应阻值的电阻，读取 P17.20 电压值，输入到 P18.29 设定范围：0.00~10.00V 注：恢复出厂值时，该值保持当前设置值。		
P18.30	上限频率下降压力值	0.00~P18.04 当前压力大于该压力值时，按照 P18.31 设置值对上限频率进行降低处理。	0.70Mpa	○
P18.31	上限频率下降率	0.00Hz~10.00Hz 当前压力大于上限频率下降压力值时，当前压力每增加 0.01Mpa，相应的上限频率减少量	0.00Hz	○
P18.32	PT2 下限电压（-20℃）	用于出厂前对温度检测电路校准：	0.65V	○
P18.33	PT2 上限电压（150℃）	接入 PT100 在 -20℃ 对应阻值的电阻，读取 PP17.22 电压值，输入到 P18.32 接入 PT100 在 150℃ 对应阻值的电阻，读取 P17.22 电压值，对应输入到 P18.33 设定范围：0.00~10.00V 注：恢复出厂值时，该值保持当前设置值。	9.70V	○
P18.34	辅助温度保护使能	0：无效 1：有效	0	◎
P18.35	辅助温度预警	-20~150 P18.34 使能时，当辅助温度高于 P18.35 时，系统通过 P19.14 的 BIT8 置 1 提示辅助温度预警	105℃	○
P18.36	辅助温度报警	-20~150 P18.34 使能时，当辅助温度高于 P18.36 时，系统通过 P19.14 的 BIT10 置 1 提示辅助温度报警，并紧急停机	110℃	○
P18.37	压力传感器通道	0：排气压力 P1，辅助压力 P2 1：排气压力 P2，辅助压力 P1	0	◎
P18.38	压力传感器 P2 上限	0.00~20.00 Mpa 与压力传感器实际量程相关，P18.04 对应的电压为 P05.44。 注：恢复出厂值时，该值保持当前设置值。	1.60Mpa	◎
P18.39	辅助压力保护使能	0：无效 1：有效	0	◎
P18.40	辅助压力预警	0.00~20.00 当辅助压力保护功能 P19.39 使能时，辅助压力大于 P18.40 时，系统通过 P19.14 的 BIT7 置 1 提示辅助压力预警。	0.90Mpa	○
P18.41	辅助压力报警	0.00~20.00	1.00Mpa	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		当辅助压力保护功能 P19.39 使能时，当辅助压力大于 P18.41 时，系统通过 P19.14 的 BIT9 置 1 提示压力报警，并紧急停机。		
P18.42	风机频率给定模式	0: 温度 PID 1: 模拟量 P2- 2: 485 通讯（地址 0X201C，写入 1000 对应 100.0%，100.0%相对于风机最大输出频率）	0	⊙
P18.43	风机控制模式	0: 空压机模式，风机变频器根据温度自动启停。 1: 端子，风机变频器通过端子使能来启停 2: 485 通讯（地址 0X201B，写 1 启动，写 3 停机）	0	⊙
P18.44	自动降频阈值	0~120% 增加自动降频功能，当输出电流大于自动降频阈值，通过调节器，调节输出频率，确保主机运行电流不超过自动降频阈值。	120%	○
P18.45	保养超时时间	0~8000h 设为“0”时，保养超时功能不起作用。非 0 时在部件保养预警提示后，若继续工作且超过该功能码设置时间值，系统报保养超时预警提示，P19.14 的 BIT11 置“1”	0	○
P19.00	部件 1 保养设定时间	P19.00~P19.04 显示 5 种部件的保养时间设定值，部件累计使用时间超过对应的设置值后，通过 P19.14 相应的 BIT 置 1 进行预警提示，设为“0”时，部件使用时间预警不起作用。 P19.05~19.09 显示对应部件的已使用时间。 范围：0~65535h	0	●
P19.01	部件 2 保养设定时间		0	●
P19.02	部件 3 保养设定时间		0	●
P19.03	部件 4 保养设定时间		0	●
P19.04	部件 5 保养设定时间		0	●
P19.05	部件 1 已使用时间		0	●
P19.06	部件 2 已使用时间		0	●
P19.07	部件 3 已使用时间		0	●
P19.08	部件 4 已使用时间		0	●
P19.09	部件 5 已使用时间		0	●
P19.10	电机实际输出功率	显示电机输出功率，可设置 P18.22 进行校准。 范围：0.0~6553.5kW	0.0kW	●
P19.11	当前压力	显示当前检测的排气压力值。	0.00Mpa	●

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		<p>当前压力 Mpa</p> <p>P18.37=0</p> <p>0 P05.32 P17.19 P05.34 P1输入电压</p> <p>当前压力 Mpa</p> <p>P18.37=1</p> <p>0 P05.42 P17.21 P05.44 P2输入电压</p> <p>范围：0.00~655.35Mpa</p>		
P19.12	当前温度	<p>显示当前检测的机头温度。</p> <p>当前温度</p> <p>P18.03=0</p> <p>-20 P18.28 P17.20 P18.29 PT1输入电压</p> <p>当前温度</p> <p>P18.03=1</p> <p>-20 P18.32 P17.22 P18.33 PT2输入电压</p> <p>范围：-20~150℃</p>	0℃	●
P19.13	信号状态 1	<p>0000~0xFFFF</p> <p>BIT0: 空滤堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常</p> <p>BIT1: 油滤堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常</p> <p>BIT2: 分离器堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常</p> <p>BIT3: 精分器堵塞信号, 1: 故障, 0: 正常</p> <p>BIT4: 外部故障信号 1,</p>	0	●

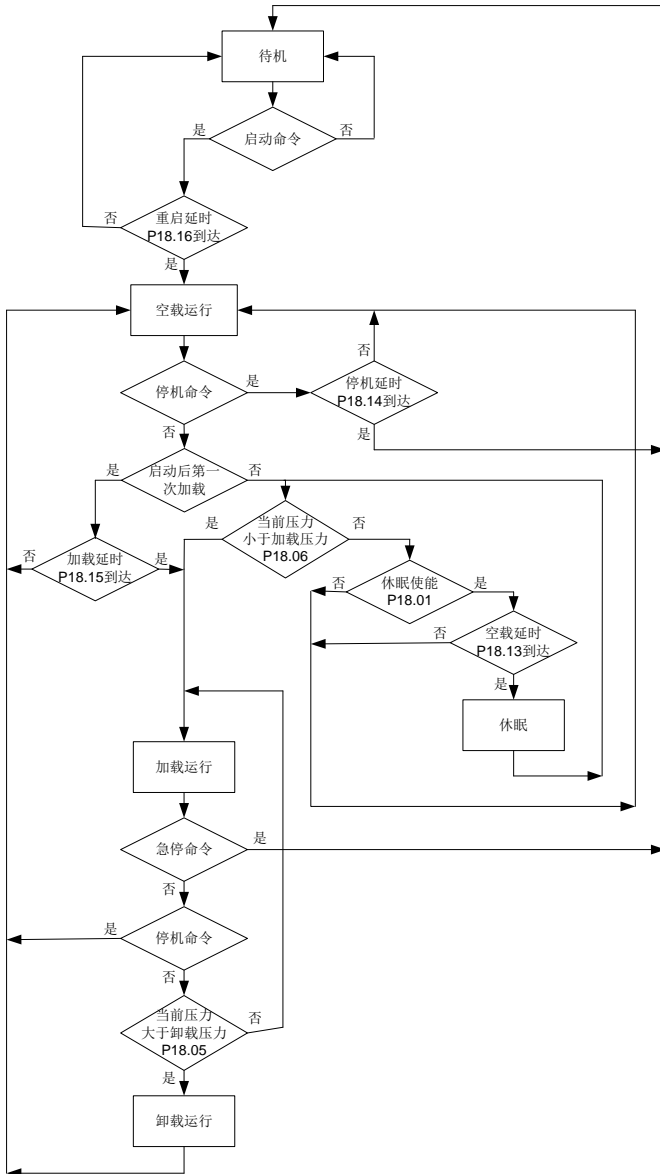
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 故障, 0: 正常 BIT5: 外部故障信号 2, 1: 故障, 0, 正常 BIT6: 电磁阀信号状态, 1: 加载, 0: 卸载 BIT7: 辅助电机状态, 1: 运行, 0, 停止 BIT8: 压力预警信号, 1: 压力预警, 0: 正常 BIT9: 温度预警信号, 1: 温度预警, 0: 正常 BIT10: 压力报警信号, 1: 压力报警, 0: 正常 BIT11: 温度报警信号, 1: 温度报警, 0: 正常 BIT12: 压力信号, 1: 压力信号故障, 0: 正常 BIT13: 温度信号, 1: 温度信号故障, 0: 正常 BIT14: 低温保护, 1: 低温报警, 0: 正常 BIT15: 主机状态, 1: 运行, 0: 停机		
P19.14	信号状态 2	0~0xFFFF BIT0: 部件1保养提示, 1: 需要保养, 0: 正常 BIT1: 部件2保养提示, 1: 需要保养, 0: 正常 BIT2: 部件3保养提示, 1: 需要保养, 0: 正常 BIT3: 部件4保养提示, 1: 需要保养, 0: 正常 BIT4: 部件5保养提示, 1: 需要保养, 0: 正常 BIT5: 辅助压力信号, 1: 辅助压力信号故障, 0: 正常 BIT6: 辅助温度信号, 1: 辅助温度信号故障, 0: 正常 BIT7: 辅助压力预警信号,	0	●

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 压力预警, 0: 正常 BIT8: 辅助温度预警信号, 1: 温度预警, 0: 正常 BIT9: 辅助压力报警信号, 1: 压力报警, 0: 正常 BIT10: 辅助温度报警信号, 1: 温度报警, 0: 正常 BIT11: 保养超时提示, 1: 保养超时提示, 0: 正常 BIT12: 相序提示, 1: 故障, 0: 正常		
P19.15	设备状态	0: 待机 1: 运行 2: 故障 3: 急停 4: 欠压 5: 报警 6: 休眠 7: 停止中 8: 重启延时	0	●
P19.16	设备累积运行时间	显示范围: 0~65535h	0	●
P19.17	累计加载运行时间		0	●
P19.18	重启倒计时	显示重启延时剩余时间, 系统停机后, 进入重启延时状态, 进入重启倒计时, 防止马上重启。重启延时时间到达后, 系统进入待机状态, 在待机状态下, 可以接收启动命令。 范围: 0~3600s	0s	●
P19.19	温度 PID 输出值	显示机头温度 PID 控制调节输出值, 100.00%对应风机的最大输出频率 P00.03。 范围: 0.00~100.00%	0.00%	●
P19.20	当前辅助压力	显示当前检测的辅助压力值。	0.00Mpa	●

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		<p>当前辅助压力Mpa</p> <p>当前辅助压力Mpa</p> <p>范围：0.00~655.35Mpa</p>		
P19.21	当前辅助温度	<p>显示当前检测的辅助温度值，</p> <p>当前辅助温度</p> <p>当前辅助温度</p> <p>范围：-20~150℃</p>	0℃	●
P19.22	输入电源相序状态	<p>变频器若使能相序检测以及输入缺相硬件保护，则出现负序和任一相缺相时会报相应故障。否则，不报故障。</p> <p>0: 正序 1: 负序 2: 缺 R 相 3: 缺 S 相 4: 缺 T 相</p>	0	●

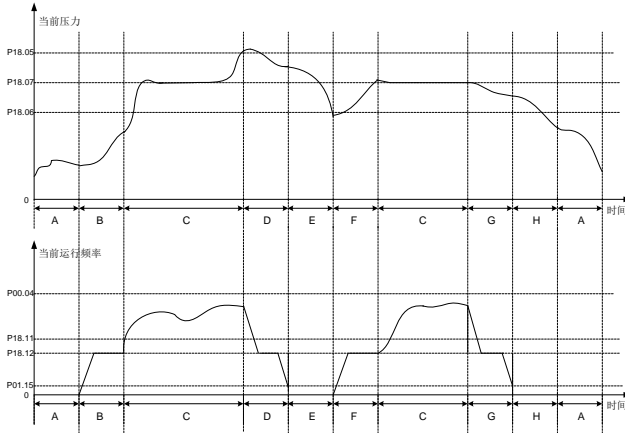
### 5.3 空压机控制逻辑说明

(1) 空压机的控制逻辑如图所示：





(2) 空压机运行过程压力和运行频率控制如图所示:



图中，P18.05 为卸载压力，P18.06 为加载压力，P18.07 为设定压力。

P00.04 为上限频率，P18.11 为加载运行频率下限值，P18.12 为空载频率，P01.15 为停止速度。图中，A~H 阶段控制过程说明如下：

A：待机状态

B：启动开始阶段,持续时间为 P18.15（包含了加速时间 P00.11 的部分时间）

C：加载恒压排气阶段,压力 PID 调节有效

D：卸载阶段,持续时间包括减速时间 P00.12 的部分时间和 P18.13

E：休眠阶段,变频器不运行

F：唤醒启动阶段,持续时间为 P18.15（包含了加速时间 P00.11 的部分时间）

G：停机开始阶段,持续时间包括减速时间 P00.12 的部分时间和 P18.14

H：停机后重启延时阶段,持续时间为 P18.16

在空压机控制有效，且自动加卸载模式下，空压机启动后进入正常供气时，当检测到排气压力高

于 P18.05 时，自动卸载。若休眠功能有效，变频器将进入休眠状态。若休眠功能无效，变频器将以空载频率 P18.12 持续运行。当检测到排气压力低于 P18.06 时，自动加载，加载运行时，主机转速由压力 PID 控制。P18.07 为设定空压机稳定运行时的供气压力，变频器通过调节主机的转速来实现排气压力的恒定。恒压控制采用 PID 算法，主机的频率给定源通过 P00.06=7 设定，PID 的给定源选择 P09.00 = 10，给定压力通过 P18.07 设定。PID 的反馈源 P09.02=8，通过检测压力信号得到。PID 参数 P9.04、P9.05、P9.06 采用系统缺省值即可。

**注：**上图中停机操作变频器停机方式为 P01.08 设置停机方式，默认设置为减速停机方式。正常停机操作命令和卸载阶段变频器均为减速过程；急停操作和发生故障时，变频器为自由停机。

## 6、故障信息及排除方法

### 6.1 一体机故障及对策

表 6.1 Goodrive300-21 空压机一体机故障内容及对策

故障代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
<b>OUt1</b>	逆变单元 U 相保护	加速太快； 该相 IGBT 内部损坏；	增大加速时间； 更换功率单元；
<b>OUt2</b>	逆变单元 V 相保护	干扰引起误动作； 驱动线连接不良；	请检查驱动线； 检查外围设备是否有强干扰源
<b>OUt3</b>	逆变单元 W 相保护	是否对地短路	
<b>OV1</b>	加速过电压	输入电压异常； 存在较大能量回馈	检查输入电源； 检查负载减速时间是否过短， 或者存在电机旋转中启动的现象， 或者需增加能耗制动组件；
<b>OV2</b>	减速过电压		
<b>OV3</b>	恒速过电压		
<b>OC1</b>	加速过电流	加减速太快； 电网电压偏低； 变频器功率偏小； 负载突变或者异常； 对地短路，输出缺相； 外部存在强干扰源	增大加减速时间； 检查输入电源； 选用功率大一档的变频器； 检查负载是否存在短路（对地短路或者线间短路）或者堵转现象； 检查输出配线； 检查是否存在强干扰现象
<b>OC2</b>	减速过电流		
<b>OC3</b>	恒速过电流		
<b>UV</b>	母线欠压故障	电网电压偏低	检查电网输入电源
<b>OL1</b>	电机过载	电网电压过低； 电机额定电流设置不正确； 电机堵转或负载突变过大	检查电网电压； 重新设置电机额定电流； 检查负载，调节转矩提升量
<b>OL2</b>	变频器过载	加速太快； 对旋转中的电机实施再启动； 电网电压过低； 负载过大	增大加速时间； 避免停机再启动； 检查电网电压； 选择功率更大的变频器； 选择合适的电机
<b>SPI</b>	输入侧缺相	输入 R, S, T 有缺相或者波动大	检查输入电源； 检查安装配线
<b>SPO</b>	输出侧缺相	U, V, W 缺相输出（或负载三相严重不对称）	检查输出配线； 检查电机及电缆
<b>OH1</b>	整流模块过热	风道堵塞或风扇损坏； 环境温度过高；	疏通风道或更换风扇； 降低环境温度；
<b>OH2</b>	逆变模块过热故障	长时间过载运行	

故障代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
EF	外部故障	S 外部故障输入端子动作；	检查外部设备输入；
CE	485 通讯故障	波特率设置不当； 通讯线路故障； 通讯地址错误； 通讯受到强干扰	设置合适的波特率； 检查通讯接口配线； 设置正确通讯地址； 更换或更改配线，提高抗扰性
ItE	电流检测故障	控制板连接器接触不良； 霍尔器件损坏； 放大电路异常	检查连接器，重新插线； 更换霍尔； 更换主控板
tE	电机自学习故障	电机容量与变频器容量不匹配； 电机参数设置不当； 自学习出的参数与标准参数偏差过大； 自学习超时	更换变频器型号； 正确设置电机类型和铭牌参数； 使电机空载，重新辨识； 检查电机接线，参数设置； 检查上限频率是否大于额定频率的 2/3
EEP	EEPROM 操作故障	控制参数的读写发生错误； EEPROM 损坏	按 <b>[STOP/RST]</b> 复位； 更换主控板
PIDE	PID 反馈断线故障	PID 反馈断线； PID 反馈源消失	检查 PID 反馈信号线； 检查 PID 反馈源
END	运行时间到达	变频器实际运行时间大于内部设定运行时间	寻求供应商，调节设定运行时间
OL3	电子过载故障	变频器按照设定值进行过载预警	检测负载和过载预警点
PCE	键盘通讯错误	键盘线接触不良或断线； 键盘线太长，受到强干扰； 键盘或主板通讯部分电路故障	检查键盘线，确认故障是否存在； 检查环境，排除干扰源； 更换硬件，需求维修服务
UPE	参数上传错误	键盘线接触不良或断线； 键盘线太长，受到强干扰； 键盘或主板通讯部分电路故障	检查环境，排除干扰源； 更换硬件，需求维修服务； 更换硬件，需求维修服务
DNE	参数下载错误	键盘线接触不良或断线； 键盘线太长，受到强干扰； 键盘中存储数据错误	检查环境，排除干扰源； 更换硬件，需求维修服务； 重新备份键盘中数据
ETH1	对地短路故障 1	变频器输出与地短接； 电流检测电路出故障	检查电机接线是否正常/电机对地是否短路； 更换霍尔； 更换主控板/驱动板

故障代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
ETH2	对地短路故障 2	变频器输出与地短接; 电流检测电路出故障	检查电机接线是否正常/电机对地是否短路; 更换霍尔; 更换主控板/驱动板
dEu	速度偏差故障	负载过重或者被堵转	检查负载, 确认负载正常, 增加检出时间; 检查控制参数是否合适
STo	失调故障	同步电机控制参数设置不当; 自学习参数不准; 变频器未接电机	检查负载, 确认负载正常; 检查控制参数是否设置正确; 增加失调检出时间
LL	电子欠载故障	变频器按照设定值进行欠载预警	检测负载和欠载预警点
E_FAN	辅助风机故障	风机变频器故障	从触摸屏上可查看风机变频器故障码, 如图 6.1 所示,
PSF	相序故障	电源输入侧相序为负序	调换任意两根电源输入线
	通讯中断	485 通讯口断开	检查通讯线是否松动掉线



图 6.1 E\_FAN 故障显示界面

点击图 6.1 E\_FAN 故障显示界面中的“菜单”选项，显示界面如图 4.8 菜单界面；

点击界面中的“平台信息”选项，显示界面如下图所示：

## 6.2 空压机设备故障及对策

空压机设备异常状态类型及对策如下：

P19.13	状态类型	可能的原因	纠正措施
BIT0=1	空滤堵塞	空滤器异常	停机后，检查空滤器

P19.13	状态类型	可能的原因	纠正措施
BIT1=1	油滤堵塞	油滤器异常	停机后，检查油滤器
BIT2=1	分离器堵塞	分离器异常	停机后，检查分离器
BIT3=1	精分器堵塞	精分器异常	停机后，检查精分器
BIT8=1	压力预警	通过 P1 检测到实际压力大于 P18.17 设置的预警压力	检查电磁阀是否正常； 检查压力控制参数设置是否正确；
BIT9=1	温度预警	通过 PT1 检测到实际温度大于 P18.19 设置的预警温度	检查风机控制参数是否正确； 风机运行是否正常； 风机功率偏小，不能有效散热； 检查是否有润滑油；
BIT10=1	压力报警	通过 P1 检测到实际压力大于 P18.18 设置的报警压力	检查电磁阀是否正常； 检查压力控制参数设置是否正确；
BIT11=1	温度报警	通过 PT1 检测到实际温度大于 P18.20 设置的报警温度	检查风机控制参数是否正确； 风机运行是否正常； 风机功率偏小，不能有效散热； 检查是否有润滑油；
BIT12=1	压力信号故障	通过 P1 检测到实际压力小于 1V	压力检测传感器异常； 压力检测输入 P1 信号线掉线 压力信号接口没有选择电流信号；
BIT13=1	温度信号故障	PT100 传感器断线	检测 PT100 接线是否正常 温度检测传感器异常； 温度检测输入电路异常；
BIT14=1	低温保护预警	通过 PT1 检测到的实际温度小于 P18.21 设置的低温保护阈值	温度检测传感器异常； 温度检测输入电路异常，如未校正； 实际温度的确太低，正常进行低温预警，不允许空压机启动。

P19.14	状态类型	可能的原因	纠正措施
BIT0=1	部件 1 需要保养	部件 1 运行时间超过 P19.00 设定时间	停机后，进行保养
BIT1=1	部件 2 需要保养	部件 2 运行时间超过 P19.01 设定时间	停机后，进行保养
BIT2=1	部件 3 需要保养	部件 3 运行时间超过 P19.02 设定时间	停机后，进行保养
BIT3=1	部件 4 需要保养	部件 4 运行时间超过 P19.03 设定时间	停机后，进行保养

P19.14	状态类型	可能的原因	纠正措施
		设定时间	
BIT4=1	部件 5 需要保养	部件 5 运行时间超过 P19.04 设定时间	停机后，进行保养
BIT5=1	辅助压力信号故障	通过 P2 检测到实际压力小于 1V	压力检测传感器异常； 压力检测输入 P2 信号线掉线
BIT6=1	辅助温度信号故障	PT100 传感器断线	检测 PT100 接线是否正常 温度检测传感器异常； 温度检测输入电路异常
BIT7=1	辅助压力预警	通过 P2 检测到实际压力大于 P18.17 设置的预警压力	压力检测传感器异常； 压力设定值过大； 调整压力 PID 调节器；
BIT8=1	辅助温度预警	通过 PT2 检测到实际温度大于 P18.19 设置的预警温度	温度检测传感器异常； 温度检测输入电路异常，如未校正； 风机启动温度设置过高 风机设定温度过高 风机功率偏小，不能有效散热
BIT9=1	辅助压力报警	通过 P2 检测到实际压力大于 P18.18 设置的报警压力	压力检测传感器异常； 压力设定值过大； 调整压力 PID 调节器；
BIT10=1	辅助温度报警	通过 PT2 检测到实际温度大于 P18.20 设置的报警温度	温度检测传感器异常； 温度检测输入电路异常，如未校正； 风机启动温度设置过高 风机设定温度过高 风机功率偏小，不能有效散热
BIT11=1	保养超时报警	任一部件使用时间超过设定时间后，进入超时保养阶段，此后，使用时间再大于 P18.45 设置的超时保养时间	停机后，对超时部件进行保养



点击“风机”右侧的“键盘”选项，进入风机虚拟键盘界面，在“功能码地址”栏输入 P07.27~P07.32，可查询具体的故障代码，如下图所示：



根据虚拟键盘上显示的故障代码，请按照表 6.1Goodrive300-21 空压机一体机故障内容及对策对应的故障对策进行处理。

附录A 产品尺寸

A.1 壁挂式安装尺寸

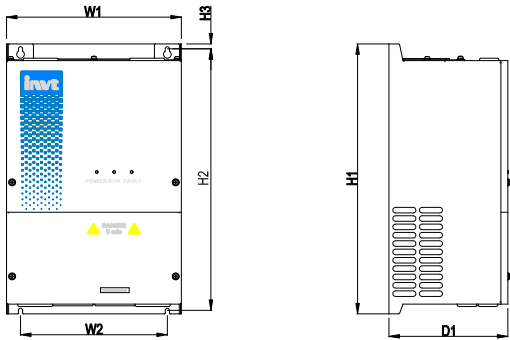


图 A.1 AC220V 系列 7.5~18.5kW/AC380V 系列 15~37kW 壁挂安装示意图

表 A.1 AC220V 系列 7.5~18.5kW/AC380V 系列 15~37kW 壁挂安装尺寸表（单位：mm）

变频器规格	W1	W2	H1	H2	H3	D1	安装孔径
AC220V 系列 7.5~11kW AC380V 系列 15~22kW	250	210	388	377	7	170	6
AC220V 系列 15~18.5kW AC380V 系列 30~37kW	300	210	438	426	8	190	6

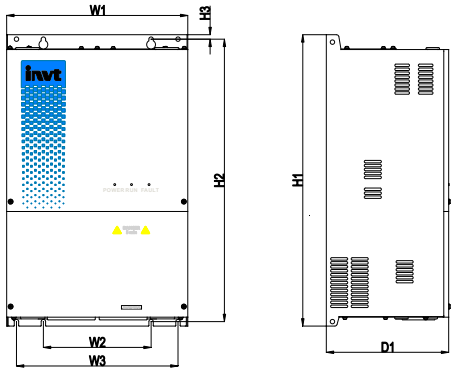


图 A.2 AC220V 系列 22~45kW/AC380V 系列 45~90kW 壁挂安装示意图

表 A.2 AC220V 系列 22~45kW/AC380V 系列 45~90kW 壁挂安装尺寸表（单位：mm）

变频器规格	W1	W2	W3	H1	H2	H3	D1	安装孔径
AC220V 系列 22~45kW AC380V 系列 45~90kW	370	220	330	590	572	9	250	9



A.2 落地安装尺寸（带顶盖）

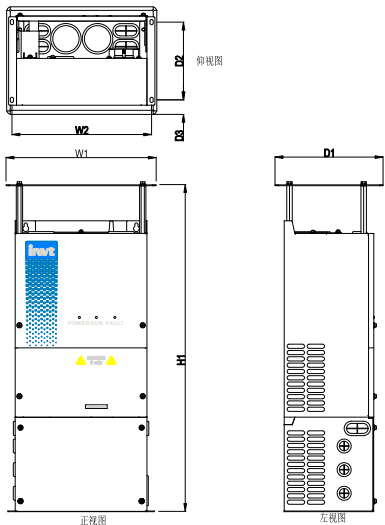


图 A.3 AC220V 系列 7.5~45kW/AC380V 系列 15~90kW 落地安装（带顶盖）示意图  
表 A.3 AC220V 系列 7.5~45kW/AC380V 系列 15~90kW 落地安装（带顶盖）尺寸表（单位：mm）

变频器规格	W1	W2	H1	D1	D2	D3	安装孔径
AC220V 系列 7.5~11kW AC380V 系列 15~22kW	285	265	623	205	148	28	6
AC220V 系列 15~18.5kW AC380V 系列 30~37kW	335	315	682	225	158	33	6
AC220V 系列 22~45kW AC380V 系列 45~90kW	405	388	884	285	160	65	9

备注：选配顶盖时，必须同时选配底座，即落地安装（带顶盖）。且安装顶盖时，无法进行壁挂安装。

A.3 落地安装尺寸（不带顶盖）

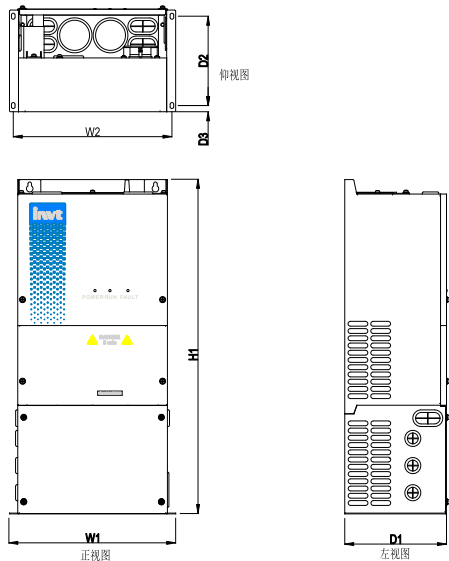


图 A.4 AC220V 系列 7.5~45kW/AC380V 系列 15~90kW 落地安装（不带顶盖）示意图

表 A-4 AC220V 系列 7.5~45kW/AC380V 系列 15~90kW 落地安装（不带顶盖）尺寸表（单位：mm）

变频器规格	W1	W2	H1	D1	D2	D3	安装孔径
AC220V 系列 7.5~11kW AC380V 系列 15~22kW	278	265	555	180	148	10	6
AC220V 系列 15~18.5kW AC380V 系列 30~37kW	328	315	604	190	158	15	6
AC220V 系列 22~45kW AC380V 系列 45~90kW	404	388	812	250	160	44	9

A.4 产品重量及包装尺寸

产品重量	净重 (kg)	毛重 (kg)	包装尺寸 (mm)
AC220V 系列 7.5~11kW（一体机） AC380V 系列 15~22kW（一体机）	15	18	515x385x320
AC220V 系列 15~18.5kW（一体机） AC380V 系列 30~37kW（一体机）	22	24	585x435x340
AC220V 系列 22~37kW（一体机） AC380V 系列 45~75kW（一体机）	38	42	725x490x410
AC220V 系列 45kW（一体机） AC380V 系列 90kW（一体机）	42	45	725x490x410

产品重量	净重 (kg)	毛重 (kg)	包装尺寸 (mm)
AC220V 系列 7.5~11kW (顶盖) AC380V 系列 15~22kW (顶盖)	0.7	1	310x220x35
AC220V 系列 15~18.5kW (顶盖) AC380V 系列 30~37kW (顶盖)	1	2	360x240x40
AC220V 系列 22~45kW (顶盖) AC380V 系列 45~90kW (顶盖)	1.5	2.5	430x295x35
AC220V 系列 7.5~11kW (底座) AC380V 系列 15~22kW (底座)	1.8	3	370x245x290
AC220V 系列 15~18.5kW (底座) AC380V 系列 30~37kW (底座)	2	3	420x265x270
AC220V 系列 22~45kW (底座) AC380V 系列 45~90kW (底座)	4	5.5	520x360x370

### 附录B 选配件

配件	安装位置
电量检测组件	壁挂安装时外置，选配落地支架时可内置
接触器组件	壁挂安装时外置，选配落地支架时可内置
远程数据采集终端	内置
防滴水顶盖	外置
落地安装底座	外置
触摸屏	安装于空压机面板上

### B.1 电量检测组件

Goodrive300-21 自带的电量检测功能精度为 5%左右，可以作为客户电量评估的依据。若需要精准的电量检测，可以选配电量检测组件（精度 1%，具有国家专业认证）来监控空压机的功率因素和用电量情况。

#### B.1.1 拆箱检查

开箱前请仔细检查产品包装是否完好。如有疑问，请及时联系供货商。

名称	型号	数量	备注
电流互感器	AKH-0.66/Z-20 100/5A （安科瑞）	1	AC220V 7.5~18.5kW AC380V 15~37kW
	AKH-0.66/Z-20 200/5A （安科瑞）		AC220V 22~37kW AC380V 45~75kW
电量采集模块	HC-33B（惠测电子）	1	/
固定件	/	1	/
电量采集模块组件连接线缆	/	1	/
组合螺钉	M4×10	2	固定电流互感器
扎带	/	10	固定线缆

B.1.3 电气接线指导

Goodrive300-21 电量检测组件是由电流互感器和电流采集模块组合而成，其电气接线图如下：

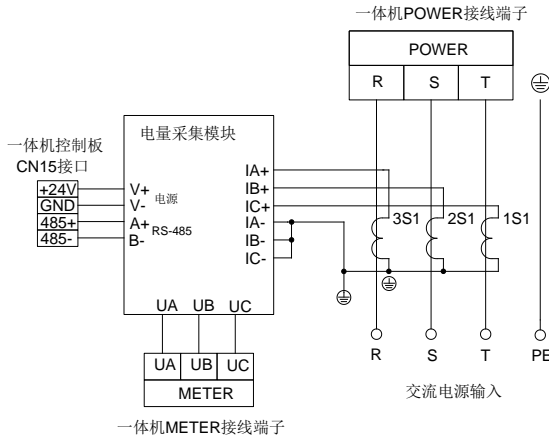


图 B.1 电量检测组件电气接线图

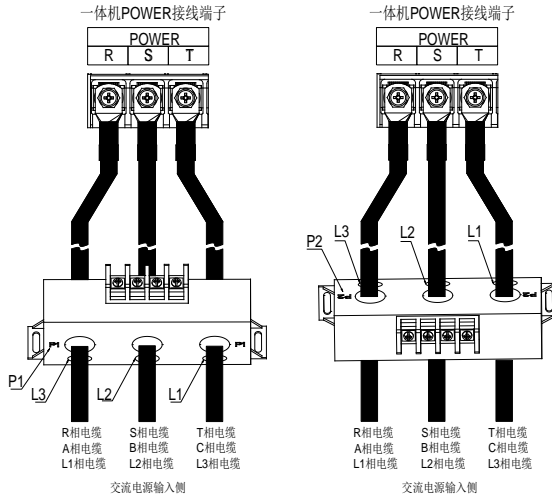



图 B.2 电流互感器接线示意图

用户自行安装电流互感器时，需注意以下 3 点：

- 1、交流电源输入侧电缆从互感器 P1 侧穿入，从 P2 侧穿出；
- 2、R 相穿 L3 孔，S 相穿 L2 孔，T 相穿 L1 孔；
- 3、L3 孔对应二次侧端子 3S1，L2 孔对应二次侧 2S1，L1 孔对应二次侧 1S1， 为公共端。

#### B.1.4 电量检测组件尺寸

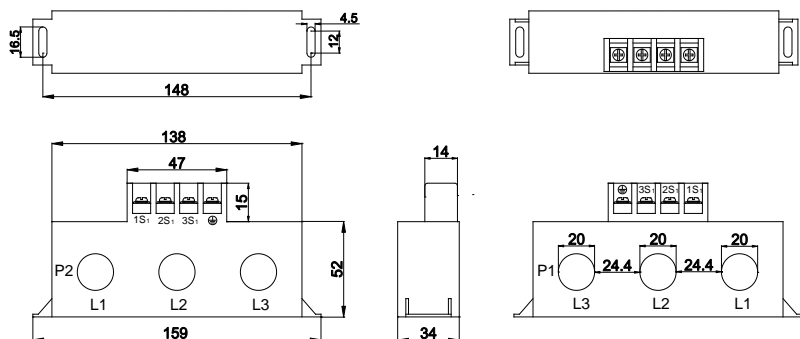


图 B.3 AC380V 15~75KW 一体机选配的电流互感器尺寸图 (单位 mm)

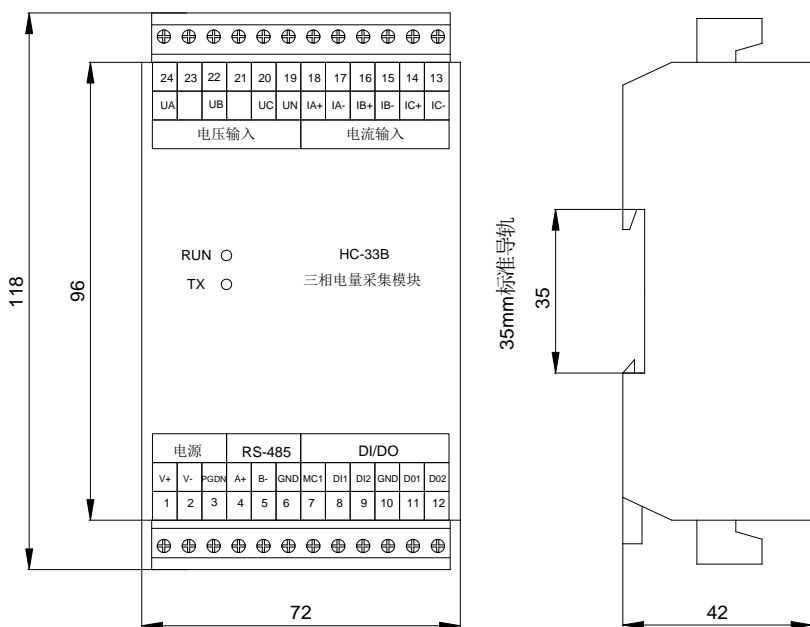


图 B.4 电量采集模块尺寸图 (单位 mm)

### B.1.5 调试

1、按照以上 B.1.1、B.1.2、B.1.3 的要求安装和接线，确认无误。在触摸屏“系统配置”页面点击启用按钮，启用电表功能。



图 B.5 系统配置界面

2、然后在触摸屏点击“菜单”→“用户参数”→“电表功能”，观察电压电流显示是否正常。

电能信息					
A相电压	0	V	总有功功率P	0.000	Kw
B相电压	0	V	总无功功率Q	0.000	KVar
C相电压	0	V	总视在功率S	0.000	KVA
A相电流	0	A	总功率因数	0.000	
B相电流	0	A	累计电量	0.00	Kw.h
C相电流	0	A	电网频率	0.00	Hz
返回					

图 B.6 电量检测信息显示界面

注：图 B.6 中的参数显示仅供参考，以实际显示为准。

## B.2 接触件组件

当用户的主电机与主电机散热风扇是非同轴连接时，可以选配我司接触器组件来控制主电机散热风扇的运行。

### B.2.1 拆箱检查

开箱前请仔细检查产品包装是否完好。如有疑问，请及时联系供货商。

名称	型号	用量	备注
接触器	CJX2-0910M380V 9A 线圈电压 220VAC(德力西)	1	/
	CJX2-0910F 380V 9A 线圈电压 110VAC(德力西)		
3pin 转接端子	TB-2503L (欧陆)	1	/
熔断器	RO15 690V 2A (茗熔)	2	/
熔断器底座	RT14-20/690V (茗熔)	2	/
固定件	/	2	/
接触器组件连接线缆	/	1	/
盘头螺钉	M4×10	4	固定转接端子和熔断器底座
扎带	/	10	固定线缆

注：用户根据使用情况，选择接触器线圈电压。选择 110V 线圈时，需将控制板 CN7 短接端子，调到 CN8。

### B.2.2 电气接线指导

Goodrive300-21 接触器组件是由接触器和熔断器组合而成，其电气接线图如下：

一体机METER接线端子

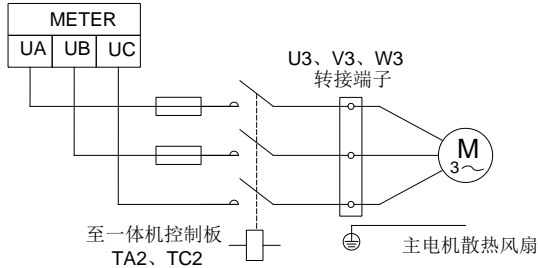


图 B.7 接触器组件电气接线图

### B.2.3 熔断器底座安装步骤

熔断器底座必须按以下步骤安装，否则无法接线

步骤 1：线缆分别接至 2 个熔断底座下端。左侧接黄色线缆（线缆标签 FU-2），右侧接绿色线缆（线缆标签 FU-4）；

步骤 2：黄色线缆穿过左边过线孔，绿色线缆穿过右边过线孔；

步骤 3：将熔断器底座放入安装支架，并用 M4 盘头螺钉将熔断器底座固定；

步骤 4：将熔断器装入熔断器底座；

步骤 5：熔断器底座安装完成。



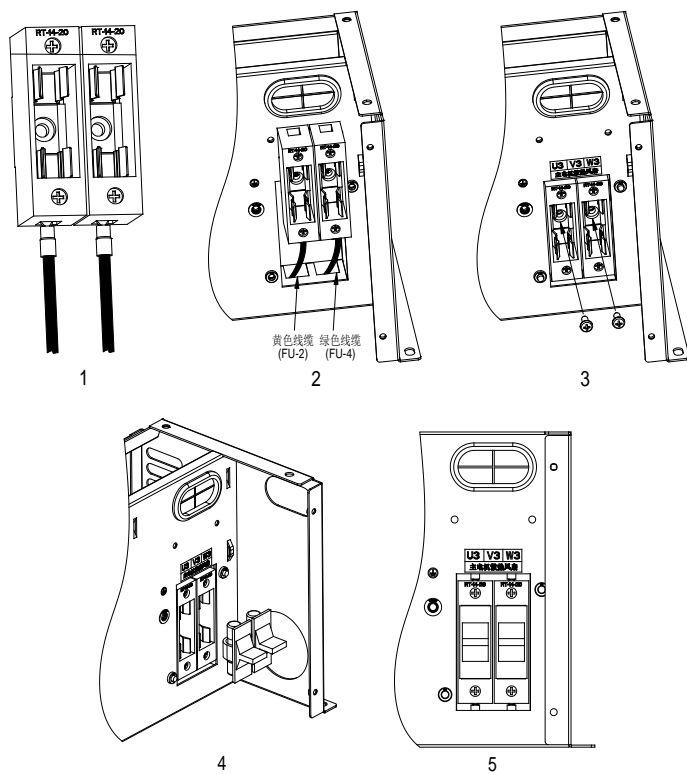


图 B.8 熔断器底座安装示意图

B.2.4 接触器组件尺寸

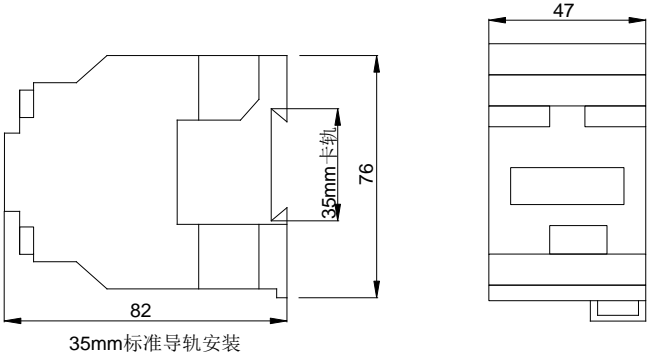


图 B.9 接触器尺寸图（单位 mm）

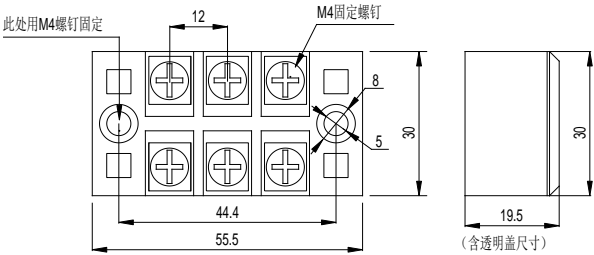


图 B.10 转接端子尺寸图（单位 mm）

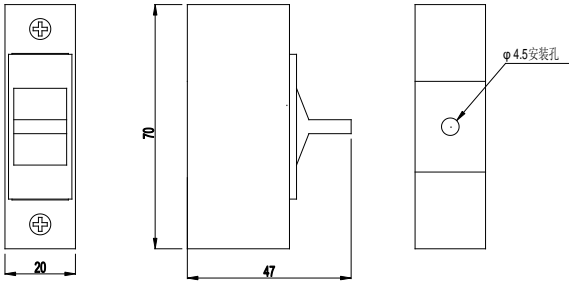


图 B.11 熔断器底座尺寸图（单位 mm）

## B.3 电量检测组件和接触器组件

当用户同时需要电量检测组件和接触器组件时，其电气接线图如下：

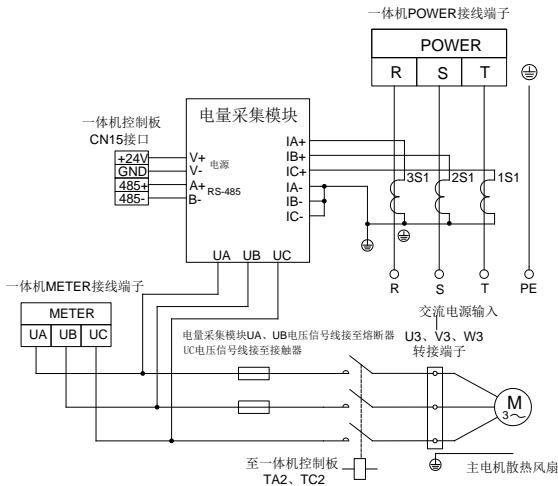


图 B.12 电量检测和接触器组件电气接线图

注：电量检测和接触器组件组合使用时，只需要 1 个固定件，多出 2 个作为备用。

## B.4 远程数据采集终端组件

为了方便用户远程了解空压机一体机的运行情况，可以选配远程数据采集终端。远程数据采集终端通过 RS485 采集 HMI 触摸屏空压机一体机的运行参数给用户，用户在物联网监控界面可以远程监控：运行状态、排气压力、油气温度、用电量、故障信息获取及故障诊断功能。

### B.4.1 拆箱检查

开箱前请仔细检查产品包装是否完好。如有疑问，请及时联系供货商。

名称	型号	用量	备注
远程数据采集终端模块（带流量卡）	IOT_GPRS_0100	1	/
天线	5 米，700MHz~2.7GHz	1	/
模块 24V 电源线	/	1	/
485 通讯线（带屏蔽）	2 米	1	/
盘头螺钉	M3×6	3	固定远程数据采集模块
扎带	/	5	/

### B.4.2 电气接线指导

远程数据采集终端的电气接线如下：

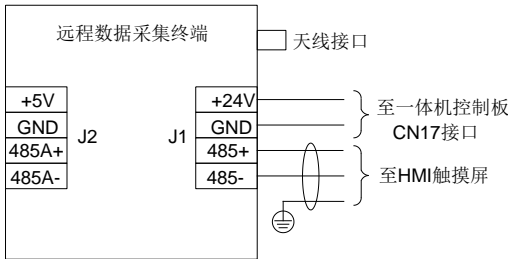


图 B.13 远程数据采集终端电气接线图

注：

- 1、为了避免电磁干扰，连接远程数据采集终端与 HMI 触摸屏的线缆请使用屏蔽线。
- 2、远程数据采集终端的+24V 工作电源来自空压机一体机控制板。
- 3、远程数据采集终端天线放置于空压机柜体上方空旷处，保证信号更好的传输。

B.4.3 远程数据采集终端组件尺寸

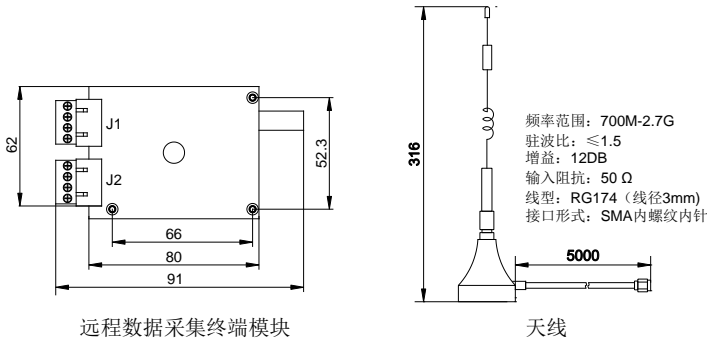


图 B.14 远程数据采集终端尺寸图（单位：mm）

B.4.4 调试

按照附录 B.4.1、B.4.2、B.4.3 的要求安装和接线，确认无误。上电后，然后观察远程数据采集终端模块的指示灯。开始会快速闪烁，直到绿灯常亮，红灯每隔 15 秒钟闪烁一次，视为正常。在触摸屏“保护参数”界面将 GPRS 操作使能选择为“有效”时，可以下发复位命令和修改参数；选择为“无效”时，只能读取状态参数。

用户可用英威腾公司提供的账户和密码登陆服务器（[iot.invt.com:10000](http://iot.invt.com:10000)），查看远程数据终端模块是否正常联网。



图 B.15 保护参数显示界面

注：

- 1、远程数据采集终端模块的详细使用说明请参考 IOT\_GPRS\_0100 产品说明书。
- 2、图 B.15 中的参数显示仅供参考，以实际显示为准。

B.5 防滴水顶盖

为了使 Goodrive300-21 满足 IP21 的防护等级，可以在机器外部选配防滴水顶盖，具体拆箱清单如下：

名称	型号	用量	备注
六角螺柱	M5×101	4	AC220V 7.5~11kW AC380V 15~22kW
	M5×110	4	AC220V 15~18.5kW AC380V 30~37kW
	M5×110	4	AC220V 22~45kW AC380V 45~ 90kW
组合螺钉	M5×10	4	AC220V 7.5~11kW AC380V 15~22kW
	M4×10	4	AC220V 15~18.5kW AC380V 30~37kW
	M4×10	4	AC220V 22~45kW AC380V 45~ 90kW
顶盖	285×205	1	AC220V 7.5~11kW AC380V 15~22kW
	335×225	1	AC220V 15~18.5kW AC380V 30~37kW
	405×285	1	AC220V 22~45kW AC380V 45~ 90kW

注：

- 1、尺寸图详见 A.2。
- 2、若用户自行配置顶盖，需要注意顶盖与风扇的距离不小于 110mm，否则影响一体机散热。

B.5.1 水顶盖安装

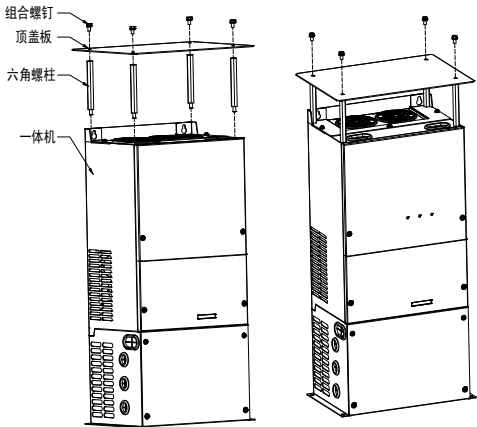


图 B.16 防滴水顶盖安装示意图

B.6 落地安装底座

B.6.1 拆箱清单

Goodrive300-21 默认安装方式为壁挂安装，当客户需要落地安装时，可以选配落地安装底座来满足需求，具体拆箱清单如下：

名称	型号	用量	备注
组合螺钉	M5×10	4	AC220V 7.5~18.5kW
	M8×16		AC380V 15~37kW
底座	278×170×180	1	AC220V 7.5~11kW
	328×190×180		AC380V 15~22kW
	404×250×240		AC220V 15~18.5kW AC380V 30~37kW AC220V 22~45kW AC380V 45~ 90kW

注：

- 1、尺寸图详见 A.2 和 A.3。
- 2、若用户自行配置底座，需要注意底座通风孔面积不小于一体机底部通风口面积的 1.2 倍。

### B.6.2 底座安装示意图

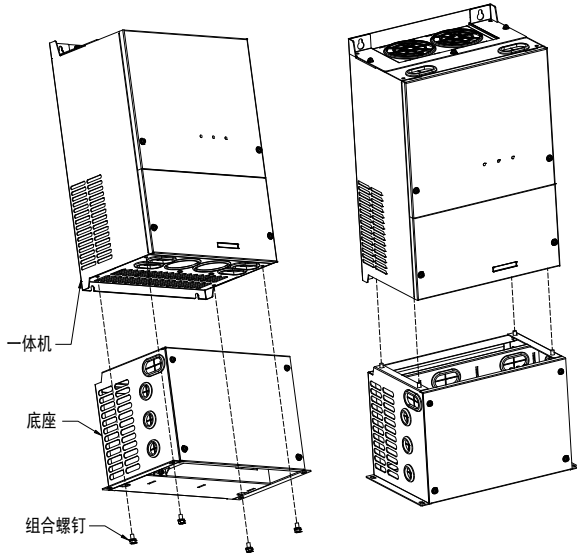


图 B.17 底座安装示意图

注：如果客户需要选配电量检测组件或接触器组件，我们推荐先将组件安装于底座内，再将底座整体安装于一体机上。

### B.6.3 底座选配件安装示意图

当用户选配电量检测组件和接触器组件，而且安装在落地安装底座上时，请参照以下示意图。

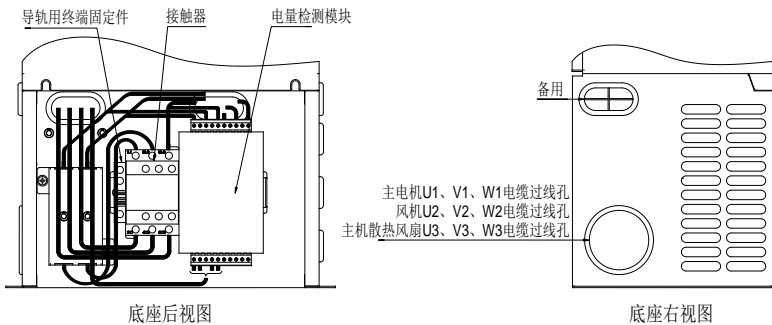


图 B.18 底座选配件背面接线示意图

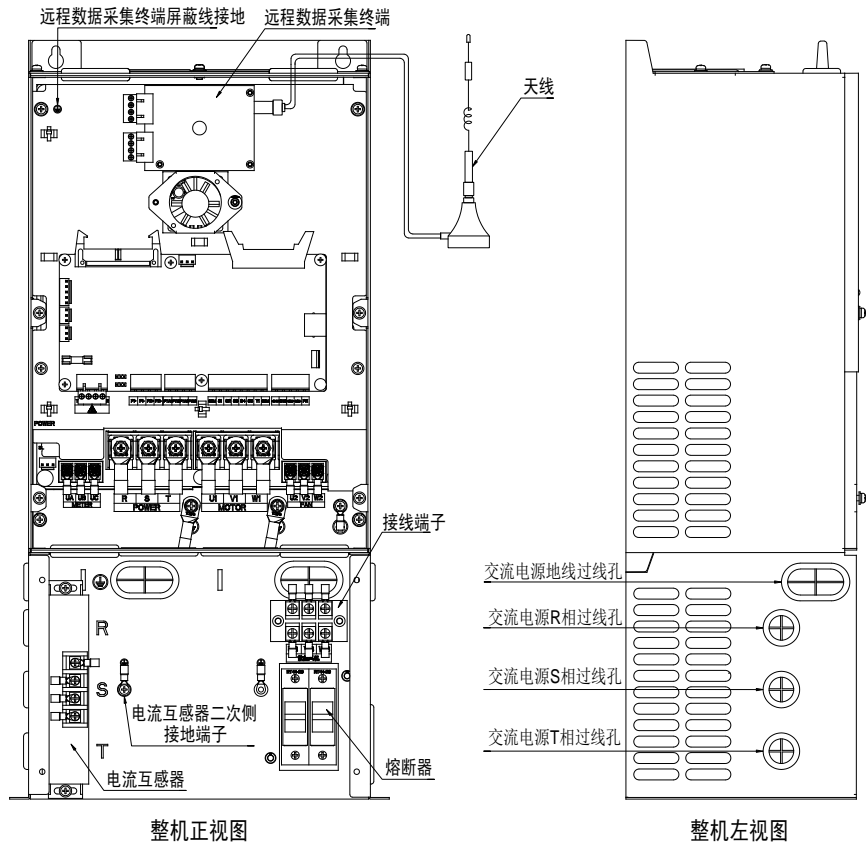


图 B.19 底座选配件安装示意图



### B.6.5 落地式布线工艺

壁挂式一体机在底部增加选配底座，可改为落地式安装。

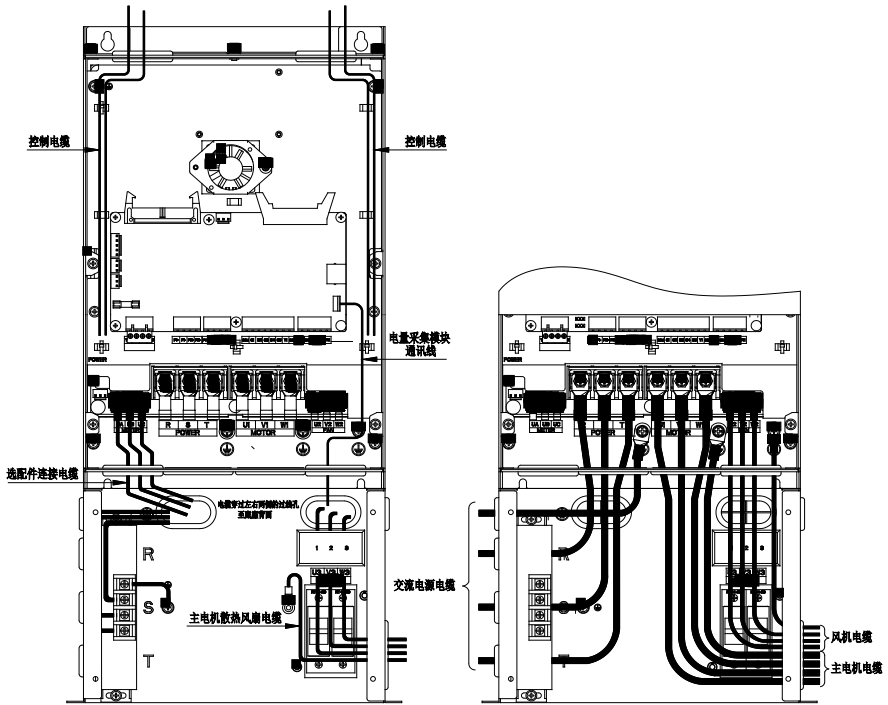


图 B.20 控制回路和主回路接线示意图

注：如果选配件不安装在底座上，选配件包装内的线缆长短可能不合适，请用户根据实际情况制作线缆。

### B.7 触摸屏

为了更好实现空压机的驱动与管理，您可以选配我司 VT6070E 触摸屏与 Goodrive300-21 产品配套使用，触摸屏包装内含有长度为 2 米的 RS485 通讯线（含 24V 电源线）和急停开关信号线，如下图所示：

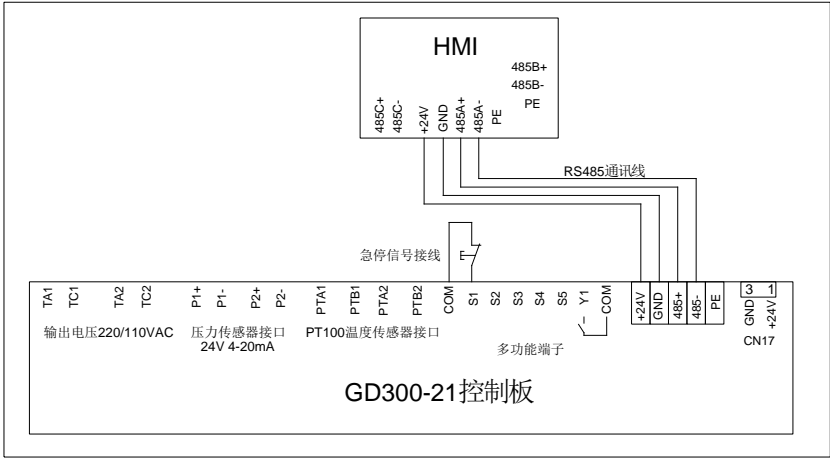


图 B.21 触摸屏标配线缆连接线

注：

- 1、触摸屏标配 RS485 通讯线为非屏蔽线，如需屏蔽线请另行订购。
- 2、关于触摸屏的使用请参考《VT6070E 系列触摸屏人机界面用户手册》

## 附录C 通讯协议

### C.1 本变频器应用方式

本变频器使用的 MODBUS 协议为 RTU 模式，网络线路为 RS485。

#### C.1.1 RS485

RS485 接口工作于半双工，数据信号采用差分传输方式，也称作平衡传输。它使用一对双绞线，将其中一线定义为 A (+)，另一线定义为 B (-)。通常情况下，发送驱动器 A、B 之间的正电平在+2~+6V 表示逻辑“1”，电平在-2V~-6V 表示逻辑“0”。

变频器端子板上的 485+对应的是 A，485-对应的是 B。

通讯波特率 (P14.01) 是指用一秒钟内传输的二进制 bit 数，其单位为每秒比特数 bit/s(bps)。设置波特率越高，传输速度越快，抗干扰能力越差。当使用 0.56mm (24AWG) 双绞线作为通讯电缆时，根据波特率的不同，最大传输距离如下表：

波特率	传输最大距离	波特率	传输最大距离
2400BPS	1800m	9600BPS	800m
4800BPS	1200m	19200BPS	600m

RS485 远距离通讯时建议采用屏蔽电缆，并且将屏蔽层作为地线。

在设备少距离短的情况下，不加终端负载电阻整个网络能很好的工作，但随着距离的增加性能将降低，所以在较长距离时，建议使用 120Ω 终端电阻。

### C.2 RTU 命令码及通讯数据描述

#### C.2.1 命令码：03H，读取 N 个字 (最多可以连续读取 16 个字)

命令码 03H 表示主机向变频器读取数据，要读取多少个数据由命令中“数据个数”而定，最多可以读取 16 个数据。读取的参数地址必须是连续的。每个数据占用的字节长度为 2 字节，也即一个字(word)。以下命令格式均以 16 进制表示 (数字后跟一个“H”表示 16 进制数字)，一个 16 进制占用一个字节。

该命令的作用是读取变频器的参数及工作状态等。

#### C.2.2 命令码：06H，写一个字

该命令表示主机向变频器写数据，一条命令只能写一个数据，不能写多个数据。它的作用是改变变频器的参数及工作方式等。

#### C.2.3 命令码：08H，诊断功能

子功能码的意义：

子功能码	说明
0000	返回询问讯息数据

#### C.2.4 命令码：10H，连写功能

命令码 10H 表示主机向变频器写数据，要写多少个数据由命令“数据个数”而定，最多可以连写 16 个数据。

### C.2.5 数据地址的定义

该部分是通讯数据的地址定义，用于控制变频器的运行、获取变频器状态信息及变频器相关功能参数设定等。

#### C.2.5.1 功能码地址表示规则

功能码地址占两个字节，高位在前，低位在后。高、低字节的范围分别为：高位字节—00~ffH；低位字节—00~ffH。高字节为功能码点号前的组号，低字节为功能码点号后的数字，但都要转换成十六进制。如 P05.06，功能码点号前的组号为 05，则参数地址高位为 05，功能码点号后的数字为 06，则参数地址低位为 06，用十六进制表示该功能码地址为 0506H。再比如功能码为 P10.01 的参数地址为 0A01H。

#### C.2.5.2 MODBUS 其他功能的地址说明

该部分是通信数据的地址定义，用于控制变频器的运行、获取变频器状态信息及变频器相关功能参数设定等。

表 C.1 其他功能参数表

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
通讯控制命令	2000H	0001H: 正转运行	R/W
		0002H: 反转运行	
		0003H: 正转点动	
		0004H: 反转点动	
		0005H: 停机	
		0006H: 自由停机（紧急停机）	
		0007H: 故障复位	
		0008H: 点动停止	
通讯设定值地址	2001H	通讯设定频率（0~Fmax（单位：0.01Hz））	R/W
	2002H	PID 给定，范围（0~1000，1000 对应 100.0%）	
	2003H	PID 反馈，范围（0~1000，1000 对应 100.0%）	R/W
	2004H	转矩设定值（-3000~3000，1000 对应 100.0%电机额定电流）	R/W
	2005H	正转上限频率设定值（0~Fmax（单位：0.01Hz））	R/W
	2006H	反转上限频率设定值（0~Fmax（单位：0.01Hz））	R/W
	2007H	电动转矩上限转矩（0~3000，1000 对应 100.0%变频器电机电流）	R/W
	2008H	制动转矩上限转矩（0~3000，1000 对应 100.0%电机额定电流）	R/W
	2009H	特殊控制命令字： Bit0~1: =00: 电机 1    =01: 电机 2 =10: 电机 3    =11: 电机 4 Bit2: =1 转矩控制    =0: 速度控制	R/W

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
		Bit3: =1 用电量清零 =0: 用电量不清零 Bit4: =1 预励磁 =0: 预励磁禁止 Bit5: =1 直流制动 =0: 直流制动禁止	
	200AH	虚拟输入端子命令, 范围: 0x000~0x1FF	R/W
	200BH	虚拟输出端子命令, 范围: 0x00~0x0F	R/W
	200CH	电压设定值 (V/F 分离专用) (0~1000, 1000 对应 100.0%电机额定电压)	R/W
	200DH	AO 输出设定值 1 (-1000~1000, 1000 对应 100.0%)	R/W
	200EH	AO 输出设定值 2 (-1000~1000, 1000 对应 100.0%)	R/W
	200FH	BIT0: =1 部件 1 使用时间清零 =0: 无效 BIT1: =1 部件 2 使用时间清零 =0: 无效 BIT2: =1 部件 3 使用时间清零 =0: 无效 BIT3: =1 部件 4 使用时间清零 =0: 无效 BIT4: =1 部件 5 使用时间清零 =0: 无效 BIT5: =1 设备运行时间清零 =0: 无效 BIT6: =1 电磁阀加载 =0: 电磁卸载	R/W
	2010H	部件 1 保养设定时间, 范围: 0~65535	W
	2011H	部件 2 保养设定时间, 0~65535	W
	2012H	部件 3 保养设定时间, 0~65535	W
	2013H	部件 4 保养设定时间, 0~65535	W
	2014H	部件 5 保养设定时间, 0~65535	W
	2015H	部件 1 使用时间, 0~65535	W
	2016H	部件 2 使用时间, 0~65535	W
	2017H	部件 3 使用时间, 0~65535	W
	2018H	部件 4 使用时间, 0~65535	W
	2019H	部件 5 使用时间, 0~65535	W
	201AH	设备运行时间, 0~65535	W
	201BH	风机调试模式时, 命令给定 0: 无动作 1: 运行 2: 点动 3: 停机 4: 自由停机 5: 故障复位	R/W
	201CH	风机调试模式时频率给定, 范围 (0~1000, 1000 对应 100.0%)	R/W

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
变频器状态字 1	2100H	0001H: 正转运行中	R
		0002H: 反转运行中	
		0003H: 变频器停机中	
		0004H: 变频器故障中	
		0005H: 变频器 POFF 状态	
		0006H: 变频器预励磁状态	
变频器状态字 2	2101H	Bit0: =0: 运行准备就绪 =1: 运行准备就绪 Bi1~2: =00: 电机 1 =01: 电机 2 =10: 电机 3 =11: 电机 4 Bit3: =0: 异步机 =1: 同步机 Bit4: =0: 未过载预报警 =1: 过载预报警 Bit5~ Bit6: =00: 键盘控制 =01: 端子控制 =10: 通讯控制	R
变频器故障代码	2102H	见故障类型说明	R
变频器识别代码	2103H	GD300-21-----0x0129	R
运行频率	3000H	兼容 CHF100A, CHV100 通讯地址	R
设定频率	3001H		R
母线电压	3002H		R
输出电压	3003H		R
输出电流	3004H		R
运行转速	3005H		R
输出功率	3006H		R
输出转矩	3007H		R
闭环设定	3008H		R
闭环反馈	3009H		R
输入 IO 状态	300AH		R
输出 IO 状态	300BH		R
模拟量输入 1	300CH		R
模拟量输入 2	300DH		R
模拟量输入 3	300EH		R
模拟量输入 4	300FH		R
读高速脉冲 1 输入	3010H		R
读高速脉冲 2 输入	3011H		R
读多段速当前段数	3012H		R
外部长度值	3013H		R
外部计数值	3014H		R
转矩设定值	3015H		R

功能说明	地址定义	数据意义说明	R/W 特性
变频器识别代码	3016H		R
故障代码	5000H		R

C.2.6 错误消息回应

表 C.2 错误消息回应代码和含义

代码	名称	含义
01H	非法命令	当从上位机接收到的命令码是不允许的操作，这也许是因为功能码仅仅适用于新设备，而在此设备中没有实现；同时，也可能从机在错误状态中处理这种请求。
02H	非法数据地址	对变频器来说，上位机的请求数据地址是不允许的地址；特别是，寄存器地址和传输的字节数组合是无效的。
03H	非法数据值	当接收到的数据域中包含的是不允许的值。这个值指示了组合请求中剩余结构上的错误。注意：它决不意味着寄存器中被提交存储的数据项有一个应用程序期望之外的值。
04H	操作失败	参数写操作中对该参数设置为无效设置，例如功能输入端子不能重复设置等。
05H	密码错误	密码效验地址写入的密码与 P7.00 用户设置的密码不同
06H	数据帧错误	当上位机发送的帧信息中，数据帧的长度不正确或，RTU 格式 CRC 校验位与下位机的校验计算数不同时。
07H	参数为只读	上位机写操作中更改的参数为只读参数
08H	参数运行中不可改	上位机写操作中更改的参数为运行中不可更改的参数
09H	密码保护	上位机进行读或写时，当设置了用户密码，又没有进行密码锁定开锁，将报系统被锁定。

当从设备回应时，它使用功能代码域与故障地址来指示是正常回应（无误）还是有某种错误发生（称作异议回应）。对正常回应，从设备回应相应的功能代码和数据地址或子功能码。对异议回应，从设备返回一等同于正常代码的代码，但最首的位置为逻辑 1。

例如：一主设备发往从设备的消息要求读一组变频器功能码地址数据，将产生如下功能代码：

0 0 0 0 0 0 1 1 （十六进制 03H）

对正常回应，从设备回应同样的功能码。对异议回应，它返回：

1 0 0 0 0 0 1 1 （十六进制 83H）

除功能代码因异议错误作了修改外，从设备将回应一字节异常码，这定义了产生异常的原因。主设备应用程序得到异议的回应后，典型的处理过程是重发消息，或者针对相应的故障进行命令更改。

## 附录D 常见 EMC 问题及处理

### D.1 仪表开关、传感器干扰问题

#### 干扰现象：

传感器信号（压力、温度、位移等）由人机交互装置采集并显示，变频器开启后传感器数值显示不准确，表现如下：

- ✧ 误显示上限或下限值，如 999 或-999；
- ✧ 显示值乱跳。（多见于压力变送器）；
- ✧ 显示值稳定，但存在较大偏差，如温度值较正常值高几十度（通常多见于热电偶）；
- ✧ 传感器采集的信号不直接显示，而是作为传动系统运行的一个反馈信号，如空压机达到上限压力时变频器开始减速，但实际运行还未达到上限压力变频器就开始减速；
- ✧ 由变频器模拟量输出（AO）所接的各类仪表（如频率表、电流表等），当变频器开启后表头显示严重不准；
- ✧ 系统使用接近开关，当变频器开启后，接近开关指示灯忽明忽暗，输出电平发生误翻转。

#### 解决方案：

- ✧ 检查并确认传感器反馈线与电机线相隔 20cm 以上走线；
- ✧ 检查并确认电机地线已连接至变频器 PE 端子（若电机地线已连接至变频器机柜的接地排，需使用万用表测量并确认接地排与变频器 PE 端子间的电阻小于 1.5Ω）；
- ✧ 若应用现场受干扰的仪表/传感器数量过多，推荐在变频器输入电源端配置外置 C2 滤波器。

### D.2 485 通讯干扰问题

485 通讯干扰问题的分析主要针对当变频器运行后，原本正常的通讯出现通讯延时、不同步、偶尔正常或完全断开等情况。

若无论变频器运行与否，通讯均不正常，则不一定是由干扰引起，可通过以下手段进行排查：

- ✧ 检查 485 通讯总线是否有断路或接触不良的情况；
- ✧ 检查 485 通讯总线的 A、B 线两端是否接反；
- ✧ 检查变频器与上位机的通讯协议是否一致。如波特率、数据位校验等参数；

若确定通讯不正常确是由干扰引起，可通过以下手段进行排查。

#### 简单的排查：

- ✧ 避免通讯线与电机线走同一线槽；
- ✧ 多机应用中，变频器之间通讯线的连接应采用菊花接法可提高抗干扰能力；
- ✧ 多机应用中，需确认主机的驱动能力是否足够；



- ✧ 多机连接的两端必须接  $120\Omega$  终端电阻。

#### 解决方案:

- ✧ 检查并确认电机地线已连接至变频器 PE 端子（若电机地线已连接至变频器机柜的接地排，需使用万用表测量并确认接地排与变频器 PE 端子间的电阻小于  $1.5\Omega$ ）；
- ✧ 变频器、电机不应与通讯上位机（PLC、HMI、触摸屏等）共地。推荐变频器、电机接电源地，通讯上位机单独接地桩；
- ✧ 尝试将变频器信号参考地端子（GND）与上位机控制器的信号参考地端子（GND）进行短接，以保证变频器控制板通讯芯片与上位机通讯芯片地电位一致；
- ✧ 尝试将变频器信号参考地端子（GND）与变频器接地端子（PE）进行短接；

### D.3 电机线耦合造成的无法停机及指示灯微亮现象

#### 干扰现象:

- ✧ 无法停机现象

通过 S 端子控制启停的变频器系统，电机线与控制线缆走同一线槽，系统启动正常，但启动后无法通过 S 端子进行停机。

- ✧ 指示灯微亮现象

当变频器运行后，以下设备出现不应出现的微亮、闪烁或异响的现象：

- a) 继电器指示灯。
- b) 配电箱指示灯。
- c) PLC 的指示灯。
- d) 指示蜂鸣器。

#### 解决方案:

- ✧ 检查并确认异常信号线与电机线相隔 20cm 以上走线；
- ✧ 将用于启停控制的开关量输入端子（S）与其他空闲开关量输入端子并联，如 S1 端子用于启停控制，S4 端子闲置，则可尝试将 S1 端子与 S4 端子进行短接。

### D.4 漏电流及剩余电流动作保护器问题

由于变频器输出高频 PWM 电压驱动电机，变频器内部 IGBT 对散热器的分布电容，电机定转子之间的分布电容，会造成变频器不可避免的对地产生高频漏电流。而剩余电流动作保护器是用于检测电气回路出现对地故障时的工频漏电流，变频器的应用有可能会造成剩余电流动作保护器误动作。

#### 剩余电流动作保护器的选用准则:

由于变频器系统的特殊性，各级普通剩余电流动作保护器的配置要求额定剩余动作电流 200mA 以上，且需要保证变频器可靠接地。

对于剩余电流动作保护器整定时间的选择，前级动作时限长于次级动作时限，前后级之间时间差应设定

20ms 以上，如：1s、0.5s、0.2s。

变频器系统的电气回路推荐使用电磁式剩余电流动作保护器，该保护器抗干扰能力强，可以防护高频漏电流对保护器的影响。

电子式剩余电流动作保护器	电磁式剩余电流动作保护器
成本较低,灵敏度高,体积小,易受电网电压波动和环境温度影响,抗干扰能力弱。	要求零序电流互感器非常灵敏、精确、稳定,使用坡莫合金高导磁材料,工艺复杂,成本高,不受电源电压波动和环境温度影响,抗干扰能力强。

**剩余电流动作保护器误动作的解决方案（变频器处理）。**

- a) 尝试拆除机器中壳“EMC/J10”处的跳线帽：（J10 跳线位置指示见 2.1.2 主回路端子示意图章节）
- b) 尝试降低载波频率至 1.5KHz（P00.14=1.5）；
- c) 尝试将调制方式改为“三相调制和两相调制”（P08.40=00）。

**剩余电流动作保护器误动作的解决方案（系统配电处理）。**

- a) 检查并确认电源线缆是否存在泡水的情况；
- b) 检查并确认线缆是否存在破损或是转接的情况；
- c) 检查并确认零线是否存在二次接地的情况；
- d) 检查并确认主电源线端子在空开、或接触器是否存在接触不良（螺丝未打紧或螺丝松动）的情况；
- e) 系统内单相用电设备需检查并确认是否存在错把地线当零线使用的情况；
- f) 变频器电源线缆以及电机线缆避免使用屏蔽线。

**电机自学习跳漏电保护的问题：**

电机自学习过程中分为几个步骤对不同的电机参数进行测量，前两个步骤是测量电机定子电阻，此时变频器会以 4kHz 载频输出方波到电机定子绕组（软件默认的载波频率），而 4kHz 载波频率对电机定子间的分布电容进行充放电产生的漏电流较为明显，保护器有误动作的可能性。若出现此问题，可先断开剩余电流动作保护器，等参数自学习完成后再恢复。

**D.5 设备外壳带电问题**

该问题主要的表现形式是当变频器运行后，传动系统外壳带有人可感知的电压，人触摸后有触电的感觉。但当变频器仅上电不运行的情况下，系统外壳不带电（或所带电压远低于人体安全电压）。

**解决方案：**

- a) 若用户现场有配电接地或地桩，将变频器机柜外壳通过电源地或地桩进行接地；
- b) 若现场无任何接地，需将电机外壳与变频器接地端子 PE 进行电气连接，同时需确认变频器中壳“EMC/J10”处的跳线已短接。（EMC/J10 跳线位置详见 2.1.2 主回路端子示意图章节）。



深圳市英威腾电气股份有限公司

保修卡

客户名称:		
详细地址:		
联系人:	座机/手机:	
产品型号:		
产品编号:		
购买日期:	发生故障时间:	
匹配电机功率:	使用设备名称:	
是否使用制动单元功能 <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否	故障时是否有异响 <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否	故障时是否有冒烟 <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否
故障说明:		

注: 请将此卡与故障产品一起发到我司, 谢谢!



深圳市英威腾电气股份有限公司

合格证

检验员: \_\_\_\_\_

生产日期: \_\_\_\_\_

本产品经我们品质控制、品质保证部门检验, 其性能参数符合随机附带《使用说明书》标准, 准许出厂。

锯齿切割

## 保修条款

本公司郑重承诺，自用户从我公司（以下简称厂家）购买产品之日起，用户享有如下产品售后保修服务。

- 1、 本产品自用户从厂家购买之日起，实行为期 18 个月的免费保修（出口国外及港澳台地区非标机产品除外）。
- 2、 本产品自用户从厂家购买之日起一个月内发生质量问题，厂家包退、包换、包修。
- 3、 本产品自用户从厂家购买之日起三个月内发生质量问题，厂家包换、包修。
- 4、 本产品自用户从厂家购买之日起，享有有偿终生服务。

5、 免责条款：因下列原因造成的产品故障不在厂家 18 个月免费保修服务承诺范围之内：

- (1) 用户不依照《产品说明书》中所列程序进行正确的操作；
- (2) 用户未经与厂家沟通自行修理产品或擅自改造产品造成产品故障；
- (3) 用户超过产品的标准使用范围使用产品引发产品故障；
- (4) 因用户使用环境不良导致产品器件异常老化或引发故障；
- (5) 由于地震、火灾、风水灾害、雷击、异常电压或其它自然灾害等不可抗力原因造成的产品损坏；
- (6) 用户购买产品后因运输过程中因运输方式选择不当发生跌落或其它外力侵入导致产品损耗；（运输方式由用户合理选择，本公司协助代为办理托运手续）

6、 在下列情况下，厂家有权不予提供保修服务：

- (1) 厂家在产品中标示的品牌、商标、序号、铭牌等标识毁损或无法辨认时；
- (2) 用户未按双方签订的《购销合同》付清货款时；
- (3) 用户对厂家的售后服务提供单位故意隐瞒产品在安装、配线、操作、维护或其它过程中的不良使用情况时。

深圳市英威腾电气股份有限公司

[www.invt.com.cn](http://www.invt.com.cn)

全国统一服务热线：400-700-9997

锯告切剖



服务热线：400-700-9997      网址：www.invt.com.cn

产品属深圳市英威腾电气股份有限公司所有 委托下面两家公司生产：（产地代码请见铭牌序列号第2、3位）

深圳市英威腾电气股份有限公司(产地代码：01)

苏州英威腾电力电子有限公司(产地代码：06)

地址：深圳市光明区马田街道松白路英威腾光明科技大厦

地址：苏州高新区科技城昆仑山路1号

工业自动化：■ HMI

■ PLC

■ 变频器

■ 伺服系统

■ 电梯智能控制系统

■ 轨道交通牵引系统

能源电力：■ UPS

■ 数据中心基础设施

■ 光伏逆变器

■ SVG

■ 新能源汽车动力总成系统

■ 新能源汽车充电系统

■ 新能源汽车电机



66001-00385